

TAMASEC



TAMASEC



公司简介 >>>

Company Profile

大研集团是一家集工业、消费、医疗三大板块于一体的多元化综合性企业。其中大研机器人创立于2013年，深耕工业机器人的本体制造、软硬件设计、运动学和控制系统等技术研究。通过多年技术研发和沉淀，以高精度工业机器人为基础，产品覆盖水平关节 Scara 机器人、多关节六轴工业机器人，负载从 2KG~350KG 共计二十多个型号。

公司是中国科学院技术创新与育成中心签约孵化的高科技企业，国家级专精特新“小巨人”企业，国家专精特新“小巨人”重点支持企业，广东省知识产权示范企业，广东省首批产教融合入库培育企业，广西省医疗联合体核心成员企业，东莞市创新型企业，东莞市“倍增计划”试点企业，东莞市首台(套)重大技术装备认证企业、东莞市上市后备企业。公司荣获第五届全国创新创业大赛东莞赛区企业组一等奖及年度总决赛特等奖、江苏连云港机器人创新大赛一等奖。

公司总部位于珠三角，在东莞、安徽、湖南、成都、重庆、苏州、上海等地拥有生产基地及分公司，战略合作伙伴及代理商 100 多家，服务国内外客户超 10000 家。

多年来我们坚持以“做最好的工业机器人”为企业使命，以“关注需求，交付价值”为理念，崇尚技术创新及不断超越，以向用户提供稳定可靠的产品为企业永恒的追求。



款轴	负载	最大行程 (mm)	型号																									
			3轴	4轴	5轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴	6轴
3轴	6KG																											
	10KG																											
	2KG																											
	3KG																											
4轴	4KG																											
	6KG																											
	10KG																											
	20KG																											
5轴	10KG																											
	2KG																											
	3KG																											
	4KG																											
6轴	6KG																											
	8KG																											
	10KG																											
	20KG																											
	25KG																											
	30KG																											
	50KG																											
	120KG																											
	200KG																											
	350KG																											

机型释义
X X - XXX XX (X)
特型机型代码: B-防爆, S-防水, G-同型号高配
机器人臂长代码: 数字 × 100mm
最大负载代码: 数字 kg
机器人轴数代码: 6-六轴, 5-五轴, 4-四轴
系列机型代码: R-Osaka U-Umini



四轴机器人R4-0203 / U4-0203

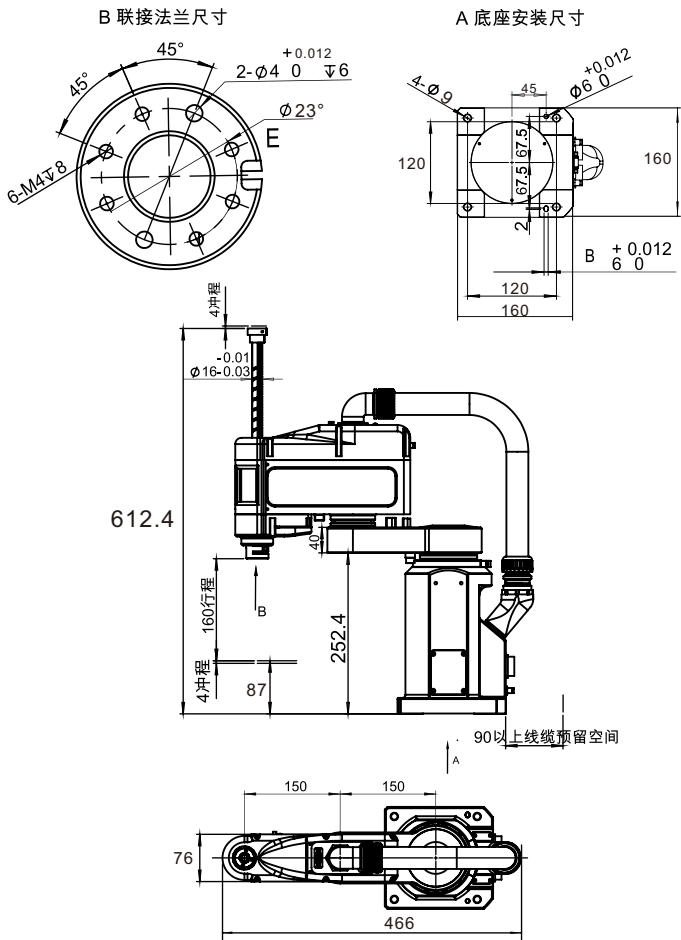
产品特点
具有多自由度的灵活性, 轻量紧凑的设计, 在狭小空间进行作业, 适用于任意自动化作业, 适用于多夹具、多工件搬运, 具备高速及高精度特征。

应用环境
包装、五金、3C电子等领域。

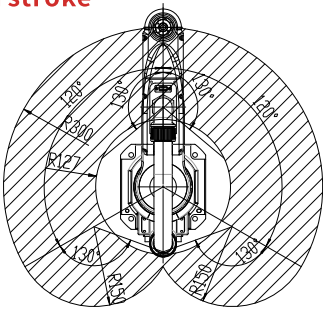
Product features
With multi-degree of freedom flexibility, lightweight and compact design, work in tight spaces, suitable for any automated operation, suitable for multi-fixture, multi-workpiece handling, with high-speed and high-precision characteristics.

Application environment
Packaging, hardware, 3C electronics and other fields.

产品尺寸/Product size



运动行程/motion stroke





四轴机器人R4-0404 / U4-0404

产品特点

具有多自由度的灵活性, 轻量紧凑的设计, 在狭小空间进行作业, 适用于任意自动化作业, 适用于多夹具、多工件搬运, 具备高速及高精度特征。

应用环境

包装、五金、3C电子等领域。

Product features

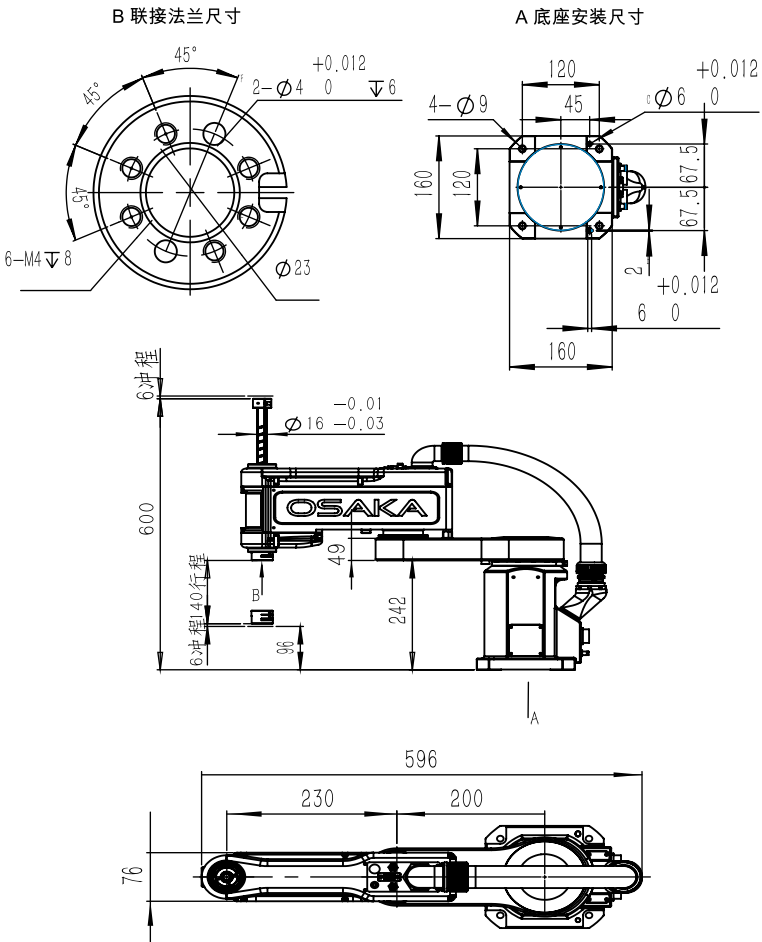
With multi-degree of freedom flexibility, lightweight and compact design, work in tight spaces, suitable for any automated operation, suitable for multi-fixtue, multi-workpiece handling, with high-speed and high-precision characteristics.

Application environment

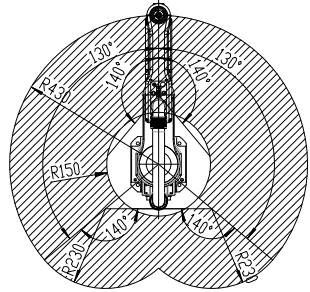
Packaging, hardware, 3C electronics and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R4-0404/U4-0404	
臂展 Wingspan	430mm	
额定负载 Rated load	2KG	
最大负载 Maximum load	4KG	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (4个自由度)	
本体重量 Body weight	13kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±130°
	J2轴	±140°
	J3轴	140mm
	J4轴	±360°
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴-J2轴	6152mm/s
	J3轴	1111mm/s
	J4轴	2700°/s
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	400W
	J2轴	200W
	J3轴	100W
	J4轴	100W
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	800W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



四轴机器人R4-0405 / U4-0405

产品特点

具有多自由度的灵活性, 轻量紧凑的设计, 在狭小空间进行作业, 适用于任意自动化作业, 适用于多夹具、多工件搬运, 具备高速及高精度特征。

应用环境

包装、五金、3C电子等领域。

Product features

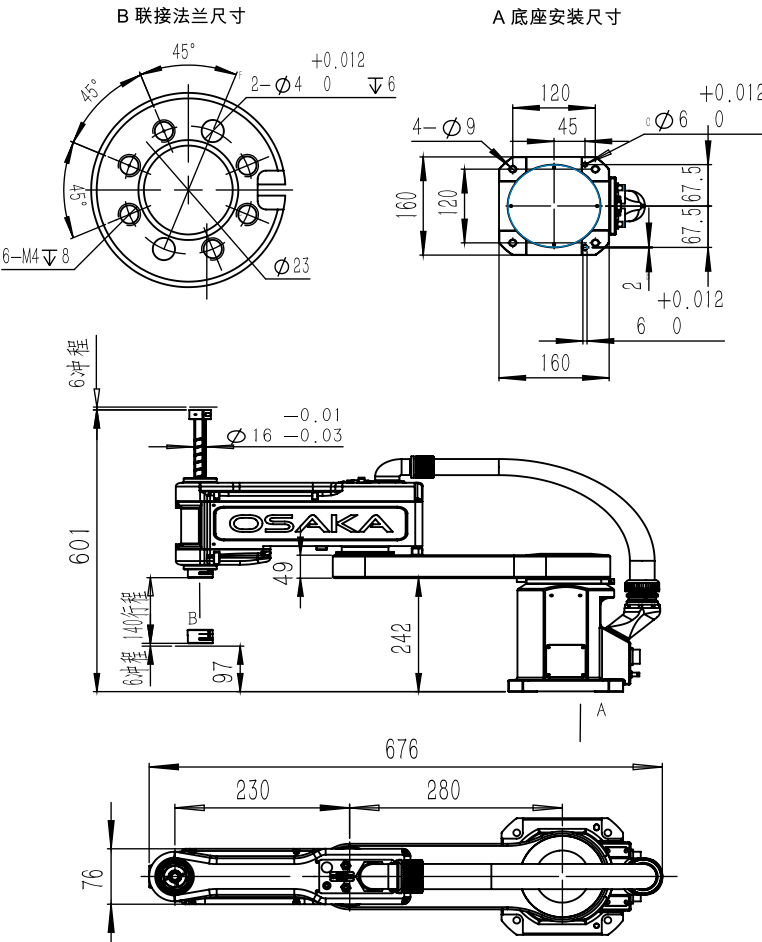
With multi-degree of freedom flexibility, lightweight and compact design, work in tight spaces, suitable for any automated operation, suitable for multi-fixtue, multi-workpiece handling, with high-speed and high-precision characteristics.

Application environment

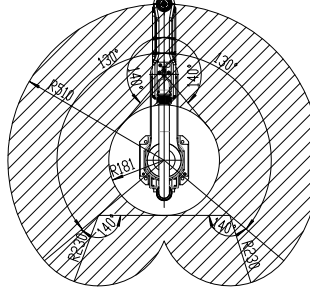
Packaging, hardware, 3C electronics and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R4-0405/U4-0405	
臂展 Wingspan	510mm	
额定负载 Rated load	2KG	
最大负载 Maximum load	4KG	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (4个自由度)	
本体重量 Body weight	14kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±130°
	J2轴	±140°
	J3轴	140mm
	J4轴	±360°
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴-J2轴	6770mm/s
	J3轴	1111mm/s
	J4轴	2700°/s
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	400W
	J2轴	200W
	J3轴	100W
	J4轴	100W
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	800W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke





四轴机器人R4-0406 / U4-0406

产品特点

具有多自由度的灵活性, 轻量紧凑的设计, 在狭小空间进行作业, 适用于任意自动化作业, 适用于多夹具、多工件搬运, 具备高速及高精度特征。

应用环境

包装、五金、3C电子等领域。

Product features

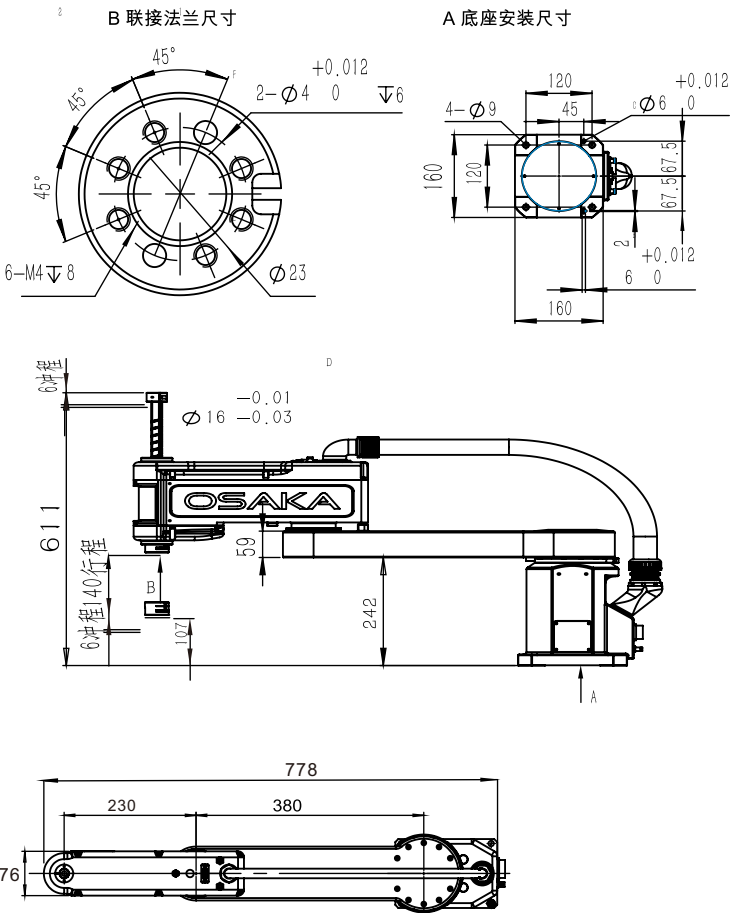
With multi-degree of freedom flexibility, lightweight and compact design, work in tight spaces, suitable for any automated operation, suitable for multi-fixtured, multi-workpiece handling, with high-speed and high-precision characteristics.

Application environment

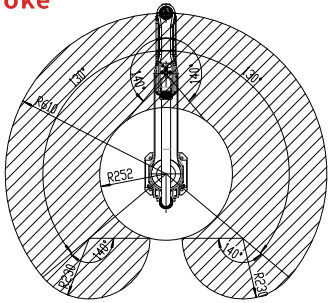
Packaging, hardware, 3C electronics and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R4-0406/U4-0406	
臂展 Wingspan	610mm	
额定负载 Rated load	2KG	
最大负载 Maximum load	4KG	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (4个自由度)	
本体重量 Body weight	15kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±130°
	J2轴	±140°
	J3轴	140mm
	J4轴	±360°
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴-J2轴	7572mm/s
	J3轴	1111mm/s
	J4轴	2700°/s
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	400W
	J2轴	200W
	J3轴	100W
	J4轴	100W
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	800W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



四轴机器人R4-0605G / U4-0605G

产品特点

具有多自由度的灵活性, 轻量紧凑的设计, 在狭小空间进行作业, 适用于任意自动化作业, 适用于多夹具、多工件搬运, 具备高速及高精度特征。

应用环境

包装、五金、3C电子等领域。

Product features

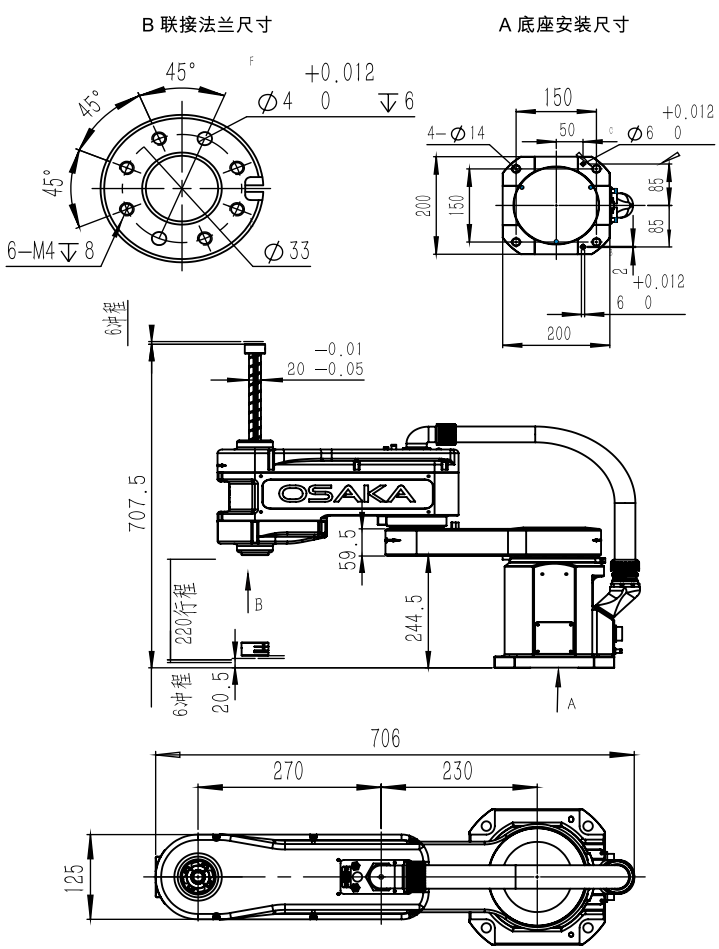
With multi-degree of freedom flexibility, lightweight and compact design, work in tight spaces, suitable for any automated operation, suitable for multi-fixtured, multi-workpiece handling, with high-speed and high-precision characteristics.

Application environment

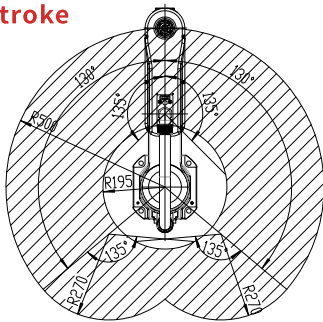
Packaging, hardware, 3C electronics and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R4-0605G/U4-0605G	
臂展 Wingspan	500mm	
额定负载 Rated load	3KG	
最大负载 Maximum load	6KG	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (4个自由度)	
本体重量 Body weight	29kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±130°
	J2轴	±135°
	J3轴	220mm
	J4轴	±360°
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴-J2轴	6470mm/s
	J3轴	1160mm/s
	J4轴	2078°/s
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	750W
	J2轴	400W
	J3轴	200W
	J4轴	200W
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	1550W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke





四轴机器人R4-0606G/ U4-0606G

产品特点

具有多自由度的灵活性,轻量紧凑的设计,在狭小空间进行作业,适用于任意自动化作业,适用于多夹具、多工件搬运,具备高速及高精度特征。

应用环境

包装、五金、3C电子等领域。

Product features

With multi-degree of freedom flexibility, lightweight and compact design, work in tight spaces, suitable for any automated operation, suitable for multi-fixture, multi-workpiece handling, with high-speed and high-precision characteristics.

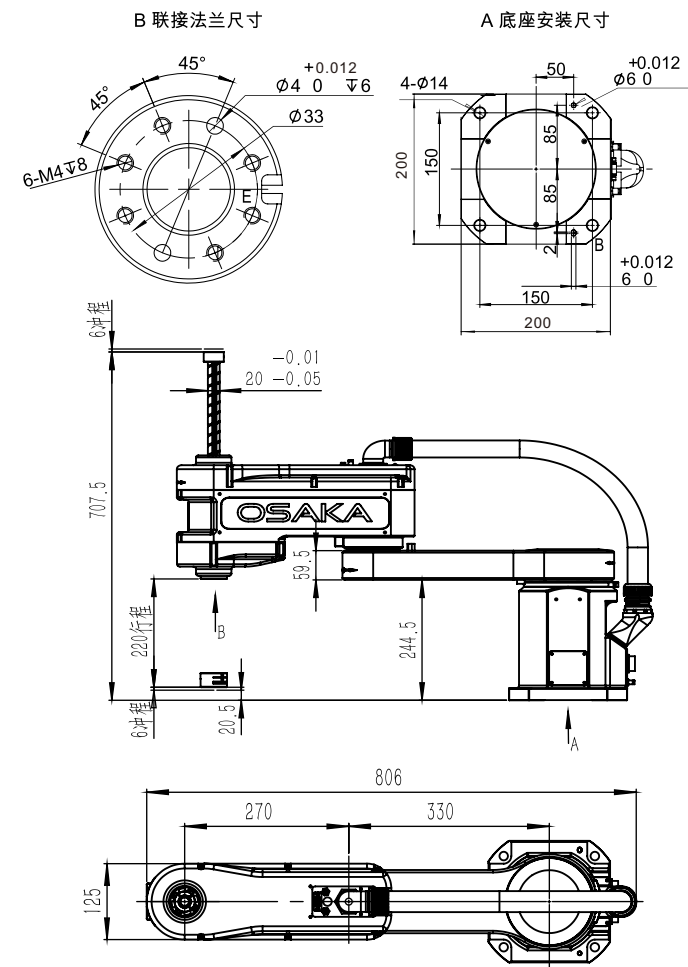
Application environment

Packaging, hardware, 3C electronics and other fields.

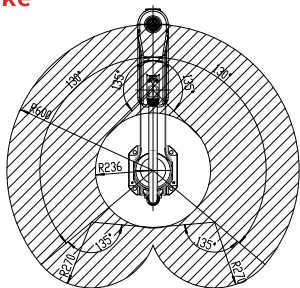
产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications

型号 Model	R4-0606G/U4-0606G	
臂展 Wingspan	600mm	
额定负载 Rated load	3KG	
最大负载 Maximum load	6KG	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型(4个自由度)	
本体重量 Body weight	30kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±130°
	J2轴	±135°
	J3轴	220mm
	J4轴	±360°
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴-J2轴	7090mm/s
	J3轴	1160mm/s
	J4轴	2078°/s
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	750W
	J2轴	400W
	J3轴	200W
	J4轴	200W
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	1550W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
	其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体,远离电气噪音源
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



四轴机器人R4-0607G/U6-0607G

产品特点

具有多自由度的灵活性,轻量紧凑的设计,在狭小空间进行作业,适用于任意自动化作业,适用于多夹具、多工件搬运,具备高速及高精度特征。

应用环境

包装、五金、3C电子等领域。

Product features

With multi-degree of freedom flexibility, lightweight and compact design, work in tight spaces, suitable for any automated operation, suitable for multi-fixture, multi-workpiece handling, with high-speed and high-precision characteristics.

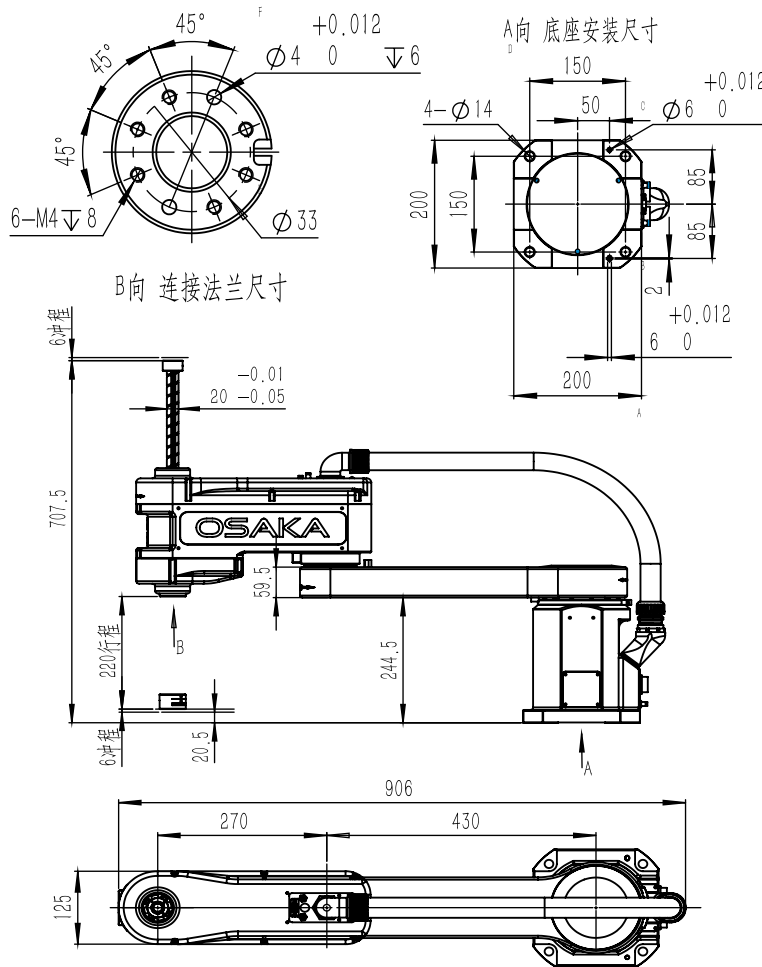
Application environment

Packaging, hardware, 3C electronics and other fields.

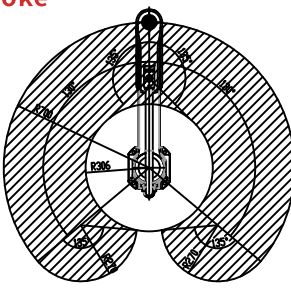
产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications

型号 Model	R4-0607G/U4-0607G	
臂展 Wingspan	700mm	
额定负载 Rated load	3KG	
最大负载 Maximum load	6KG	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型(4个自由度)	
本体重量 Body weight	30kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±130°
	J2轴	±135°
	J3轴	220mm
	J4轴	±360°
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴-J2轴	7910mm/s
	J3轴	1160mm/s
	J4轴	2078°/s
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	750W
	J2轴	400W
	J3轴	200W
	J4轴	200W
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	1550W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
	其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体,远离电气噪音源
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



四轴机器人R4-1009G/U4-1009G

产品特点

具有多自由度的灵活性,轻量紧凑的设计,在狭小空间进行作业,适用于任意自动化作业,适用于多夹具、多工件搬运,具备高速及高精度特征。

应用环境

包装、五金、3C电子等领域。

Product features

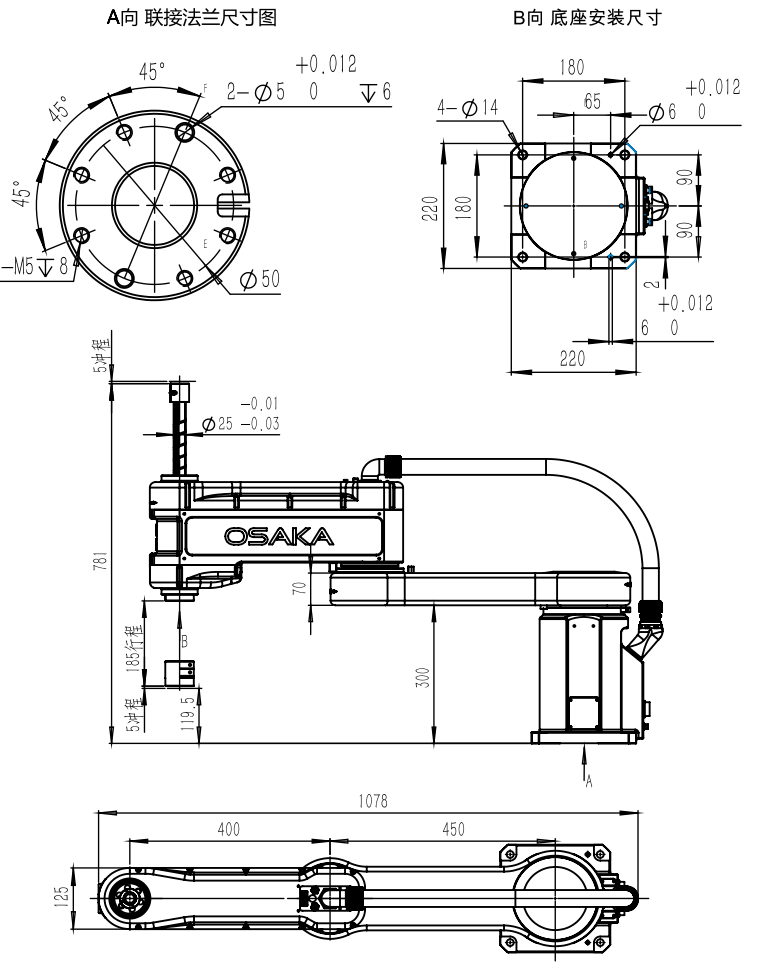
With multi-degree of freedom flexibility, lightweight and compact design, work in tight spaces, suitable for any automated operation, suitable for multi-fixture, multi-workpiece handling, with high-speed and high-precision characteristics.

Application environment

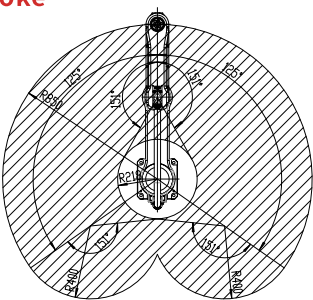
Packaging, hardware, 3C electronics and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R4-1009G/U4-1009G	
臂展 Wingspan	850mm	
额定负载 Rated load	5KG	
最大负载 Maximum load	10KG	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型(4个自由度)	
本体重量 Body weight	45kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±125°
	J2轴	±151°
	J3轴	185mm
	J4轴	±360°
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴-J2轴	10260mm/s
	J3轴	1736mm/s
	J4轴	2654°/s
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	1000W
	J2轴	750W
	J3轴	400W
	J4轴	400W
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	2550W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
	其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体,远离电气噪音源
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



四轴机器人R4-1010/U4-1010

产品特点

具有多自由度的灵活性,轻量紧凑的设计,在狭小空间进行作业,适用于任意自动化作业,适用于多夹具、多工件搬运,具备高速及高精度特征。

应用环境

包装、五金、3C电子等领域。

Product features

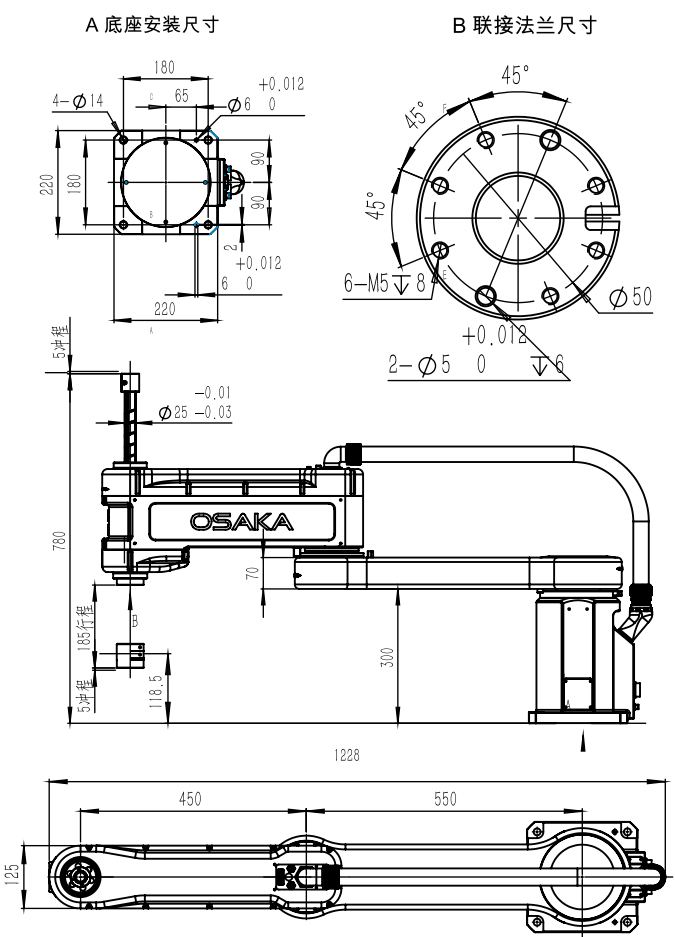
With multi-degree of freedom flexibility, lightweight and compact design, work in tight spaces, suitable for any automated operation, suitable for multi-fixture, multi-workpiece handling, with high-speed and high-precision characteristics.

Application environment

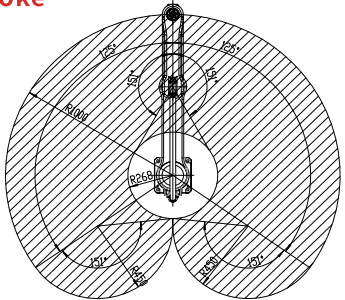
Packaging, hardware, 3C electronics and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R4-1010/U4-1010	
臂展 Wingspan	1000mm	
额定负载 Rated load	5kg	
最大负载 Maximum load	10kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型(4个自由度)	
本体重量 Body weight	48kg	
防护等级 Protection class	Ip54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±125°
	J2轴	±151°
	J3轴	185 mm
	J4轴	±360°
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴-J2轴	11821mm/s
	J3轴	1736mm/s
	J4轴	2654°/s
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	1000W
	J2轴	750W
	J3轴	400W
	J4轴	400W
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	2550 W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
	其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体,远离电气噪音源
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



四轴机器人R4-2020/U4-2010

产品特点

具有多自由度的灵活性,轻量紧凑的设计,在狭小空间进行作业,适用于任意自动化作业,适用于多夹具、多工件搬运,具备高速及高精度特征。

应用环境

包装、五金、3C电子等领域。

Product features

With multi-degree of freedom flexibility, lightweight and compact design, work in tight spaces, suitable for any automated operation, suitable for multi-fixture, multi-workpiece handling, with high-speed and high-precision characteristics.

Application environment

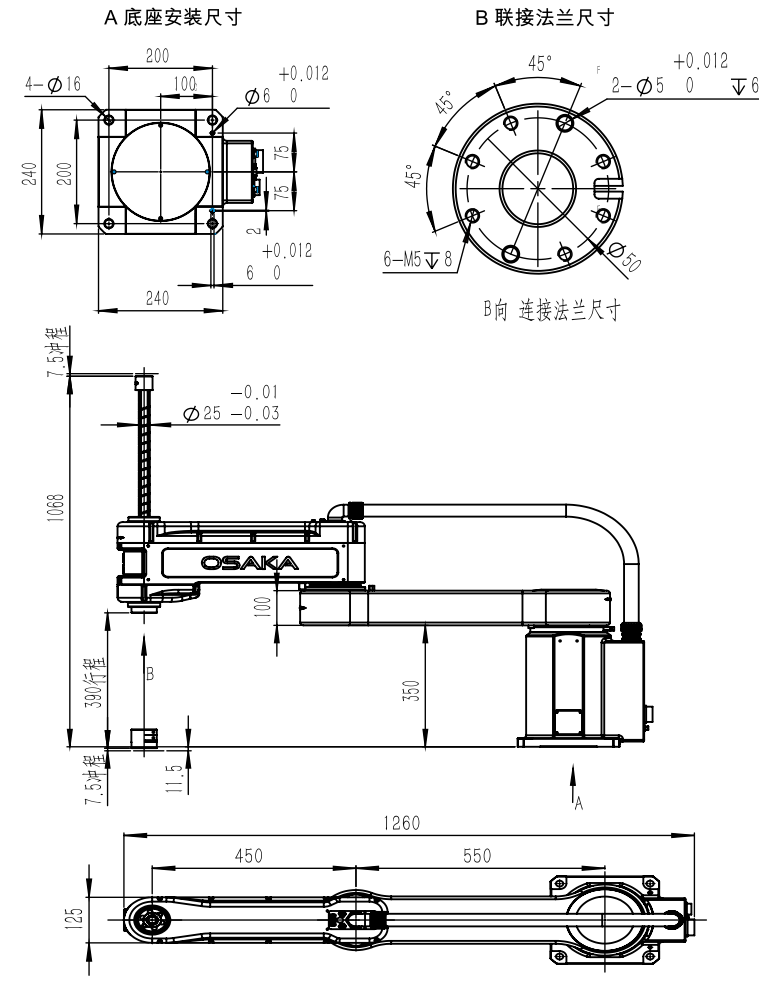
Packaging, hardware, 3C electronics and other fields.

产品尺寸/Product size

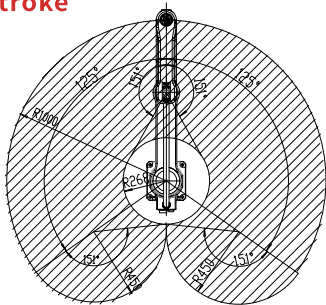


产品技术规格/Product Technical Specifications

型号 Model	R4-2010/U4-2010	
臂展 Wingspan	1000mm	
额定负载 Rated load	10kg	
最大负载 Maximum load	20kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型(4个自由度)	
本体重量 Body weight	62kg	
防护等级 Protection class	Ip54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±125°
	J2轴	±151°
	J3轴	390 mm
	J4轴	±360°
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴-J2轴	10775mm/s
	J3轴	2083mm/s
	J4轴	2212°/s
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	1500W
	J2轴	1000W
	J3轴	400W
	J4轴	400W
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	3300W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
	其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体,远离电气噪音源
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



锁螺丝机RS3-0606

产品特点

三轴锁螺丝机器人,属于我司自主开发的高精度、高速度、高性能螺丝SCARA机器人产品。精确扭矩控制,广泛应用于3C电子、玩具、家电、仪器、设备等行业的高效锁付装配等场合。

应用环境

3C电子、玩具、家电、仪器、设备等行业的高效锁付装配

Product features

The three-axis screw robot is a high-precision, high-speed, and high-performance screw SCARA robot product independently developed by our company. Accurate torque control is widely used in high-efficiency locking assembly and other industries such as 3C electronics, toys, home appliances, instruments, and equipment.

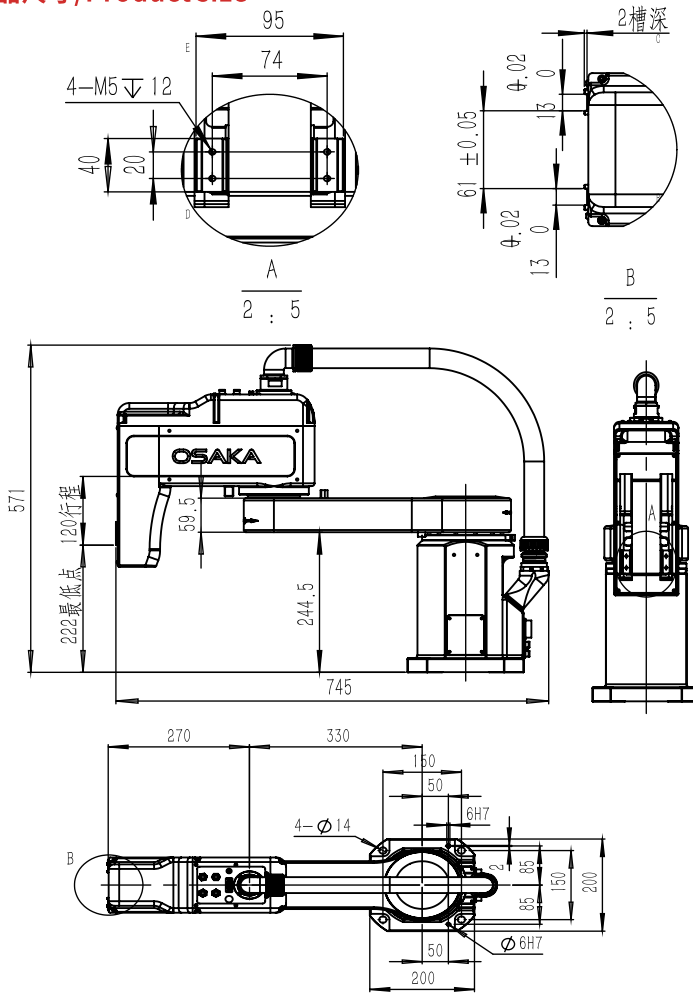
Application environment

Efficient lock assembly in industries such as electronics, toys, home appliances, instruments, and equipment

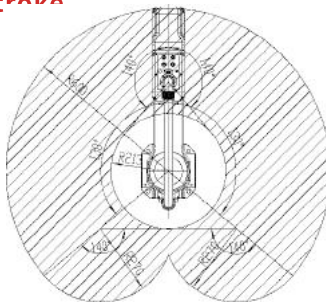
产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications

型号 Model	RS3-0606	
臂展 Wingspan	600mm	
额定负载 Rated load	3kg	
最大负载 Maximum load	6kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型(3个自由度)	
本体重量 Body weight	26kg	
防护等级 Protection class	Ip54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±130°
	J2轴	±140°
	J3轴	120 mm
	J4轴	/
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	360°/s
	J2轴	444°/s
	J3轴	1250 mm/s
	J4轴	/
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	1000W
	J2轴	400W
	J3轴	200W
	J4轴	/
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	1600W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
	其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体,远离电气噪音源
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke





锁螺丝机RS3-1007

产品特点

三轴锁螺丝机器人,属于我司自主开发的高精度、高速度、高性能螺丝SCARA机器人产品。精确扭矩控制,广泛应用于3C电子、玩具、家电、仪器、设备等行业的高效锁付装配等场合。

应用环境

3C电子、玩具、家电、仪器、设备等行业的高效锁付装配

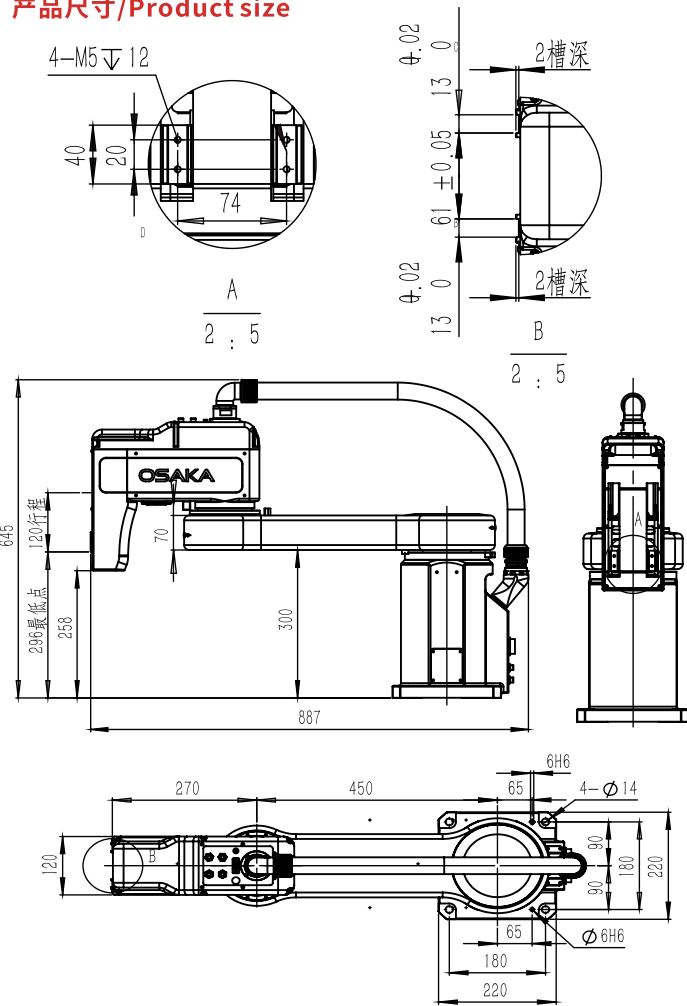
Product features

The three-axis screw robot is a high-precision, high-speed, and high-performance screw SCARA robot product independently developed by our company. Accurate torque control is widely used in high-efficiency locking assembly and other industries such as 3C electronics, toys, home appliances, instruments, and equipment.

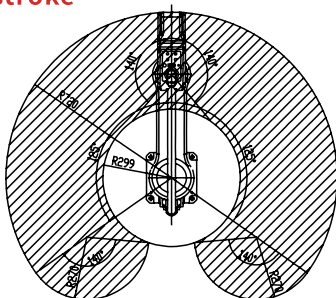
Application environment

Efficient lock assembly in industries such as electronics, toys, home appliances, instruments, and equipment

产品尺寸/Product size



运动行程/motion stroke



产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	RS3-1007	
臂展 Wingspan	720mm	
额定负载 Rated load	5kg	
最大负载 Maximum load	10kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (3个自由度)	
本体重量 Body weight	41kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±125°
	J2轴	±140°
	J3轴	120mm
	J4轴	/
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	360°/s
	J2轴	444°/s
	J3轴	1250mm/s
	J4轴	/
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	1000w
	J2轴	750w
	J3轴	400w
	J4轴	/
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	2150 W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
	其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源
安装方式 Mounting mode	台面安装Table installation	



四轴机器人RC4-0306

产品特点

采用高防护设计,可以在高湿高污恶劣环境正常使用
安装条件限制少,可适用于所有工序的自动化

应用环境

五金冲压、注塑机上下料、自动车床上下料、3C行业内的搬运分拣和组装等

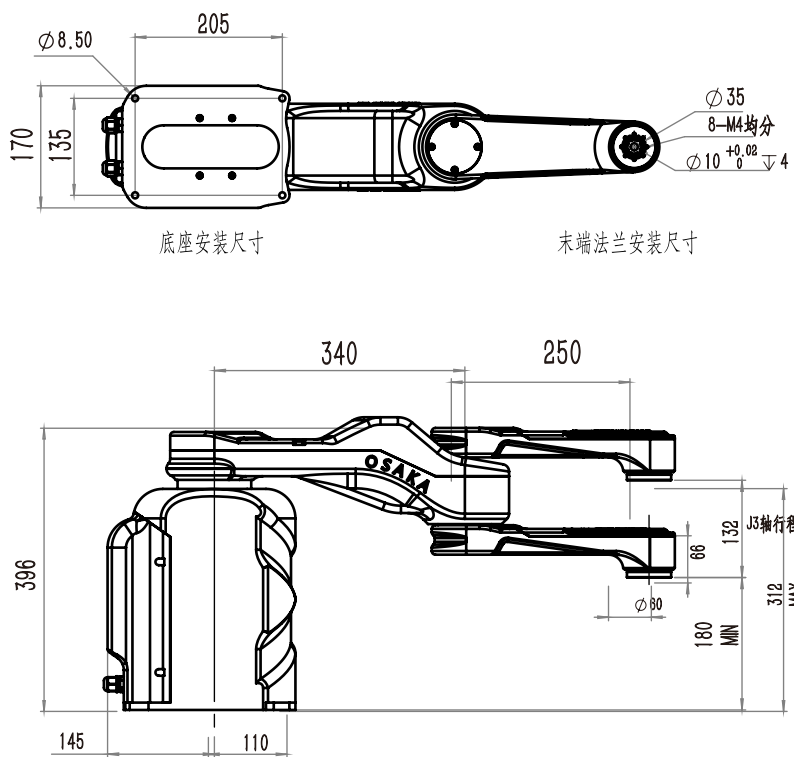
Product features

Adopting a high protection design, it can be used normally in harsh environments with high humidity and pollution. With fewer installation conditions restrictions, it can be applied to the automation of all processes.

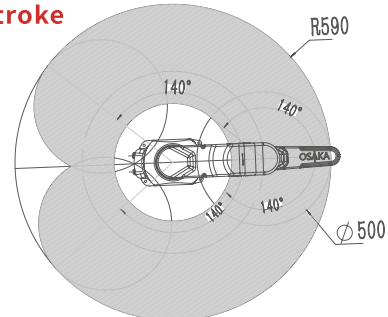
Application environment

Hardware stamping, injection molding machine loading and unloading, automatic lathe loading and unloading, handling, sorting and assembly in the 3C industry, etc.

产品尺寸/Product size



运动行程/motion stroke



产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	RC4-0306	
臂展 Wingspan	590mm	
额定负载 Rated load	1.5kg	
最大负载 Maximum load	3kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (4个自由度)	
本体重量 Body weight	24kg	
防护等级 Protection class	Ip65	
运动范围 Range of motion	J1轴	±140°
	J2轴	±140°
	J3轴	0~132mm
	J4轴	±360°
	J5轴	/
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	360°/s
	J2轴	450°/s
	J3轴	1000mm/s
	J4轴	540°/s
	J5轴	/
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	400w
	J2轴	400w
	J3轴	100w
	J4轴	50w
	J5轴	/
	J6轴	/
电机总功率 Total motor power	950 W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	湿度: 20%-80H (无结霜)
	温度	0°C-45°C
	其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal Installation/Inverted Installation	



五轴机器人R5-1011/ U5-1011

产品特点

拥有多自由度的复杂应用而开发的一款轻负载五轴工业机器人，其有效负载可达10KG，拥有1139mm臂展。设计紧凑，占地小，更轻量化，有效降低使用能耗，提升运行速度。

应用环境

搬运、码垛、上下料等场合。

Product features

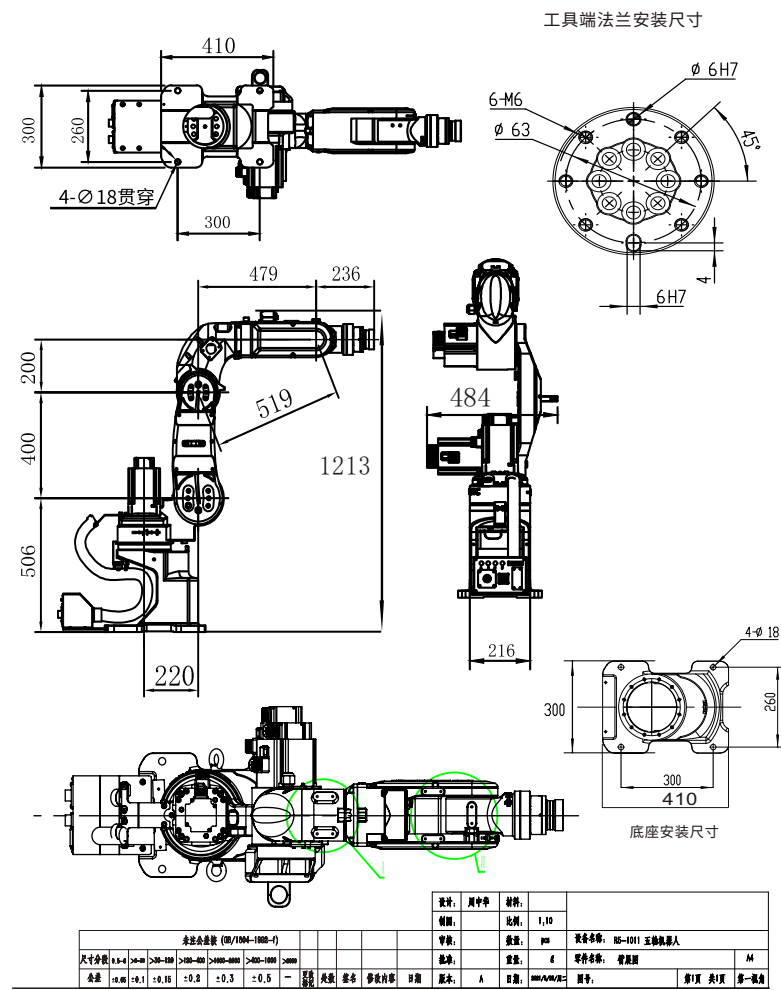
A light-duty five-axis industrial robot developed for complex applications with multiple degrees of freedom, with a payload of up to 10kg and an arm span of 1139mm. Compact design, small footprint, lighter weight, effectively reduce the use of energy consumption, increase the operating speed.

Application environment

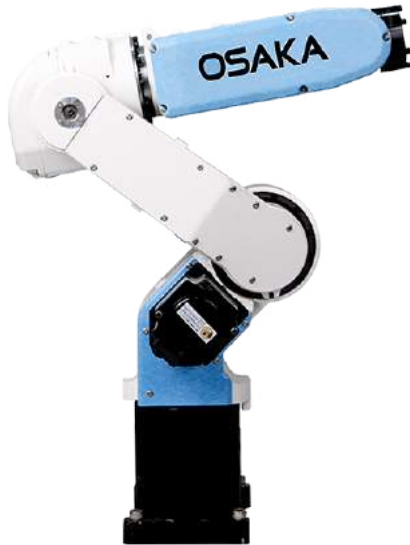
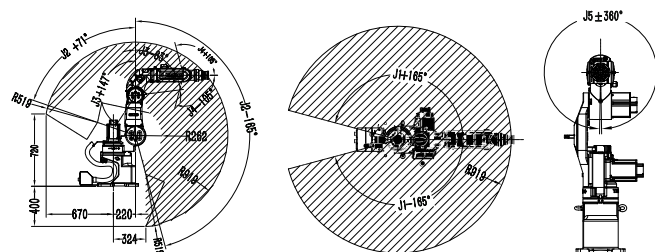
Handling, palletizing, loading and unloading, etc.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R5-1011/U5-1011	
臂展 Wingspan	1139mm	
额定负载 Rated load	5KG	
最大负载 Maximum load	10kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.05mm	
机构 institution	多关节型(5个自由度)	
本体重量 Body weight	140kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±165°
	J2轴	-165°~+71°
	J3轴	-83°~+147°
	J4轴	±105°
	J5轴	±360°
	J6轴	/
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	225°/s
	J2轴	222°/s
	J3轴	225°/s
	J4轴	297°/s
	J5轴	375°/s
	J6轴	/
电机功率 Motor power	J1轴	1500W
	J2轴	2000W
	J3轴	1000W
	J4轴	/
	J5轴	200W
	J6轴	200W
电机总功率 Total motor power	4900W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体，远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



六轴机器人R6-0205/ U6-0205

产品特点

设计紧凑，关节尺寸配置灵活，安装条件限制少，可适用于所有工序的自动化，具有多自由度的灵活性，在狭小空间进行作业。

应用环境

机器人教学、餐饮机器人、3C电子等领域。

Product features

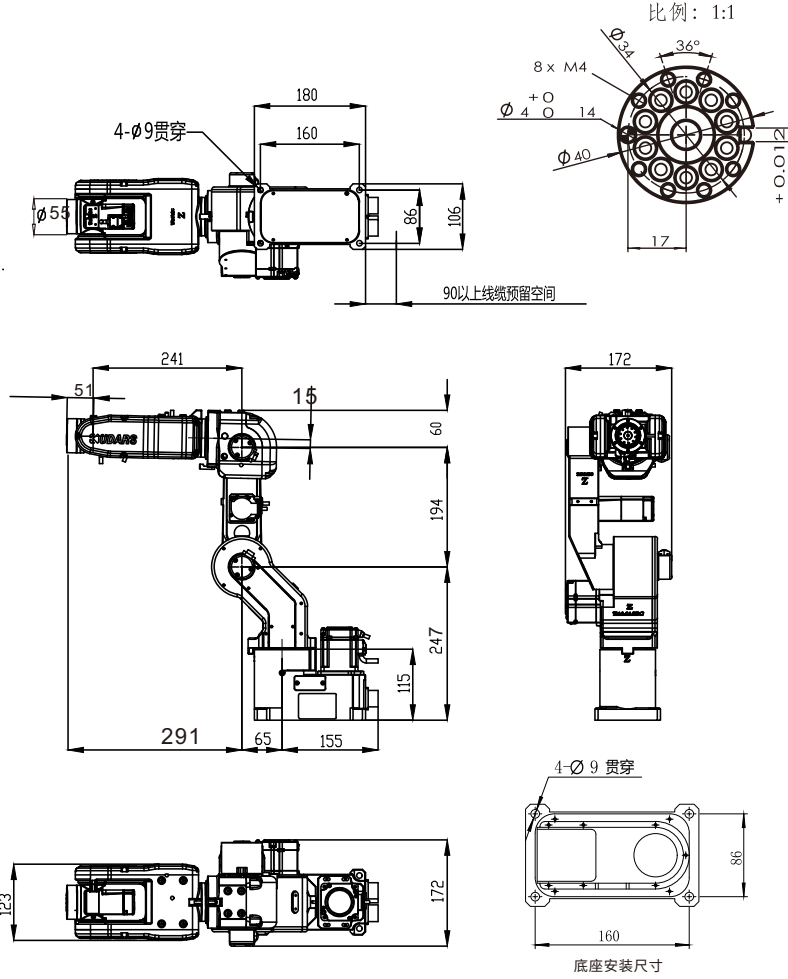
The compact design, flexible joint size configuration, few installation conditions can be applied to the automation of all processes, with multiple degrees of freedom of flexibility, working in tight spaces.

Application environment

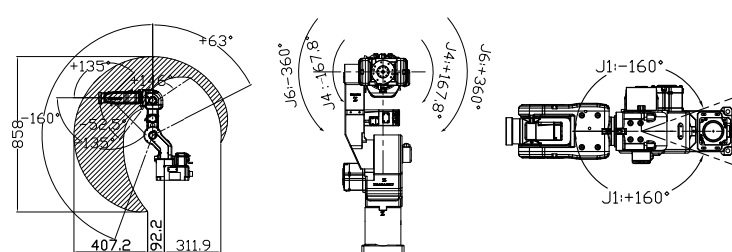
Robot teaching, catering robots, 3C electronics and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-0205/U6-0205	
臂展 Wingspan	502mm	
额定负载 Rated load	1KG	
最大负载 Maximum load	2kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型(6个自由度)	
本体重量 Body weight	12.8kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±160°
	J2轴	-160°~+63°
	J3轴	-52.5°~+146°
	J4轴	±167.8°
	J5轴	±135°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	297°/s
	J2轴	198°/s
	J3轴	240°/s
	J4轴	148.5°/s
	J5轴	600°/s
	J6轴	600°/s
电机功率 Motor power	J1轴	200W
	J2轴	200W
	J3轴	100W
	J4轴	50W
	J5轴	50W
	J6轴	50W
电机总功率 Total motor power	650W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体，远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke





六轴机器人R6-0303/ U6-0303

产品特点

设计紧凑, 关节尺寸配置灵活, 安装条件限制少, 可适用于所有工序的自动化, 具有多自由度的灵活性, 在狭小空间进行作业。

应用环境

点胶、贴标、搬运、装配等领域。

Product features

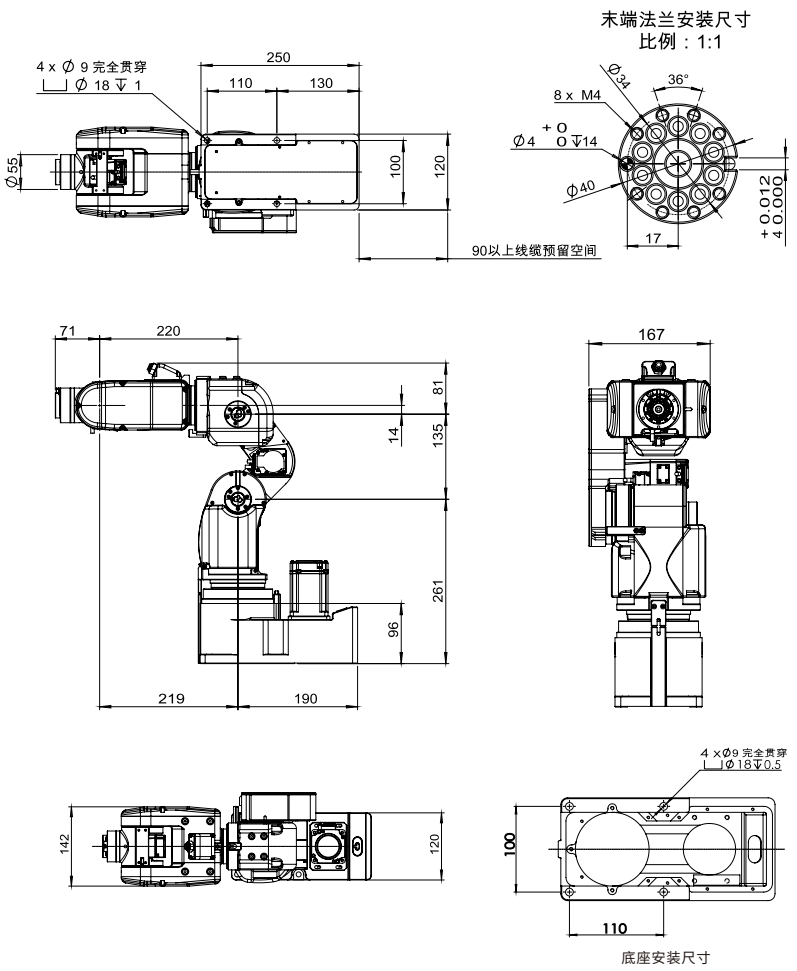
The compact design, flexible joint size configuration, few installation conditions can be applied to the automation of all processes, with multiple degrees of freedom of flexibility, working in tight spaces.

Application environment

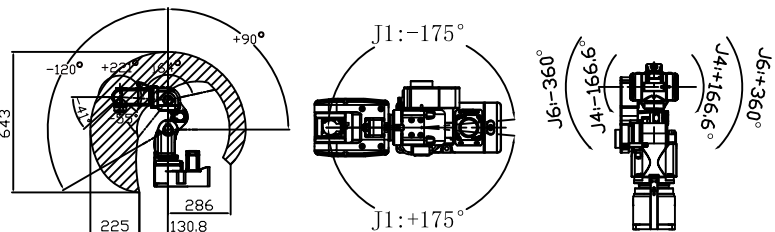
Dispensing, labeling, handling, assembly and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-0303/U6-0303	
臂展 Wingspan	355.5mm	
额定负载 Rated load	3kg	
最大负载 Maximum load	3kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (6个自由度)	
本体重量 Body weight	14.6kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±175°
	J2轴	-121°~+90°
	J3轴	-55°~+164°
	J4轴	±166.6°
	J5轴	-41.5°~+221°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	370°/s
	J2轴	246.9°/s
	J3轴	247.5°/s
	J4轴	294°/s
	J5轴	600°/s
	J6轴	600°/s
电机功率 Motor power	J1轴	400W
	J2轴	200W
	J3轴	100W
	J4轴	50W
	J5轴	100W
	J6轴	50W
电机总功率 Total motor power	900W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



六轴机器人R6-0306/ U6-0306

产品特点

设计紧凑, 关节尺寸配置灵活, 安装条件限制少, 可适用于所有工序的自动化, 具有多自由度的灵活性, 在狭小空间进行作业。

应用环境

点胶、贴标、搬运、装配等领域。

Product features

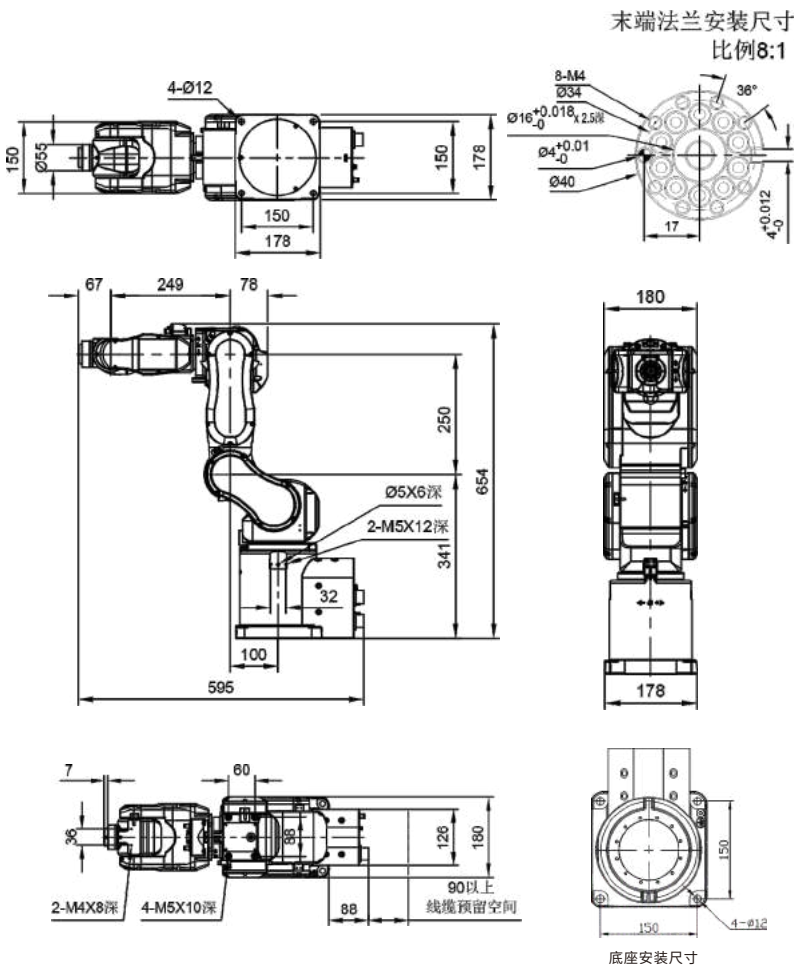
The compact design, flexible joint size configuration, few installation conditions can be applied to the automation of all processes, with multiple degrees of freedom of flexibility, working in tight spaces.

Application environment

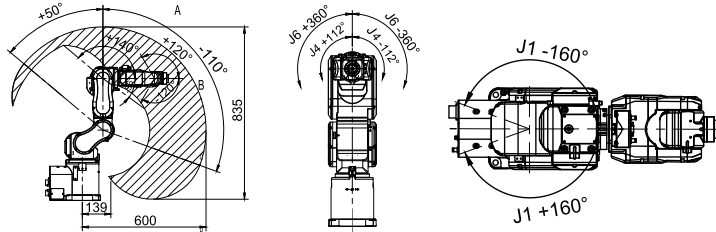
Dispensing, labeling, handling, assembly and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-0306/U6-0306	
臂展 Wingspan	600mm	
额定负载 Rated load	1.5KG	
最大负载 Maximum load	3kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (6个自由度)	
本体重量 Body weight	23kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±160°
	J2轴	-110°~+50°
	J3轴	-36°~+140°
	J4轴	±112°
	J5轴	±120°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	247.5°/s
	J2轴	231.8°/s
	J3轴	297°/s
	J4轴	300°/s
	J5轴	600°/s
	J6轴	600°/s
电机功率 Motor power	J1轴	400W
	J2轴	400W
	J3轴	400W
	J4轴	100W
	J5轴	100W
	J6轴	50W
电机总功率 Total motor power	1450W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



六轴机器人R6-0308/ U6-0308

产品特点

设计紧凑, 关节尺寸配置灵活, 安装条件限制少, 可适用于所有工序的自动化, 具有多自由度的灵活性, 在狭小空间进行作业。

应用环境

点胶、贴标、搬运、装配等领域。

Product features

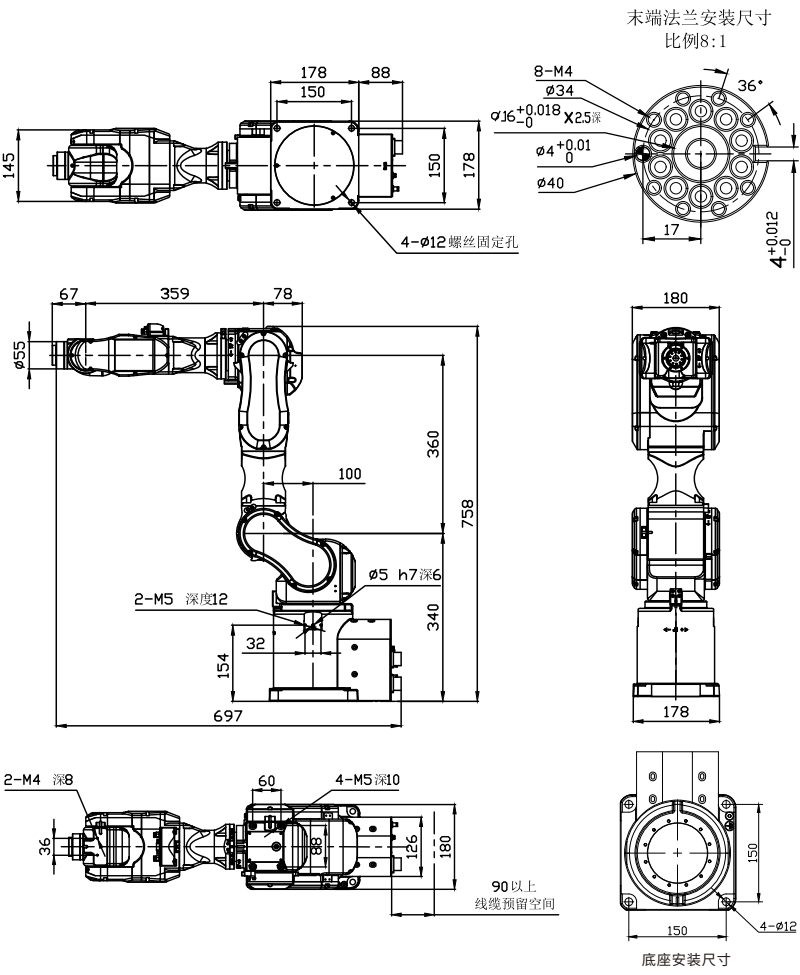
The compact design, flexible joint size configuration, few installation conditions can be applied to the automation of all processes, with multiple degrees of freedom of flexibility, working in tight spaces.

Application environment

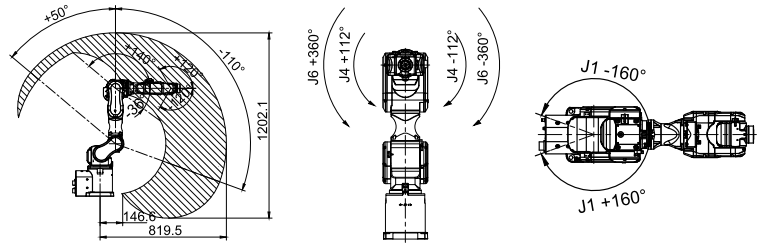
Dispensing, labeling, handling, assembly and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-0308/U6-0308	
臂展 Wingspan	819mm	
额定负载 Rated load	1.5KG	
最大负载 Maximum load	3kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (6个自由度)	
本体重量 Body weight	25kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±160°
	J2轴	-110°~+50°
	J3轴	-36°~+140°
	J4轴	±112°
	J5轴	±120°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	247.5°/s
	J2轴	231.8°/s
	J3轴	297°/s
	J4轴	300°/s
	J5轴	600°/s
	J6轴	600°/s
电机功率 Motor power	J1轴	400W
	J2轴	400W
	J3轴	400W
	J4轴	100W
	J5轴	100W
	J6轴	50W
电机总功率 Total motor power	1450W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



六轴机器人R6-0405/ U6-0405

产品特点

设计紧凑, 关节尺寸配置灵活, 安装条件限制少, 可适用于所有工序的自动化, 具有多自由度的灵活性, 在狭小空间进行作业。

应用环境

点胶、贴标、搬运、装配等领域。

Product features

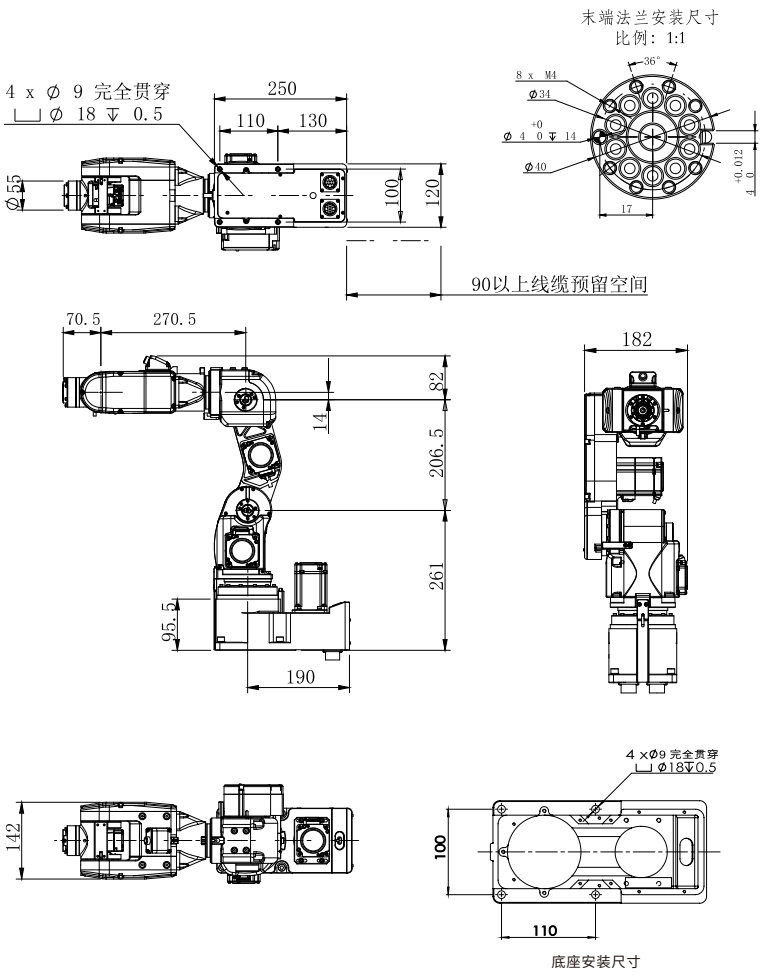
The compact design, flexible joint size configuration, few installation conditions can be applied to the automation of all processes, with multiple degrees of freedom of flexibility, working in tight spaces.

Application environment

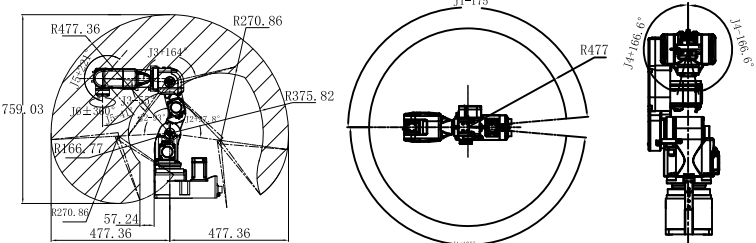
Dispensing, labeling, handling, assembly and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-0405/U6-0405	
臂展 Wingspan	477mm	
额定负载 Rated load	2Kg	
最大负载 Maximum load	4Kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (6个自由度)	
本体重量 Body weight	17KG	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±175°
	J2轴	-93°~+97.8°
	J3轴	-55°~+164°
	J4轴	±166.6°
	J5轴	-41°~+221°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	278°/s
	J2轴	246.9°/s
	J3轴	247.5°/s
	J4轴	294°/s
	J5轴	500°/s
	J6轴	600°/s
电机功率 Motor power	J1轴	400W
	J2轴	400W
	J3轴	200W
	J4轴	50W
	J5轴	100W
	J6轴	50W
电机总功率 Total motor power	1200W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75H(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke





六轴机器人R6-0608/ U6-0608

产品特点

设计紧凑, 关节尺寸配置灵活, 安装条件限制少, 可适用于所有工序的自动化, 具有多自由度的灵活性, 在狭小空间进行作业。

应用环境

点胶、贴标、搬运、装配等领域。

Product features

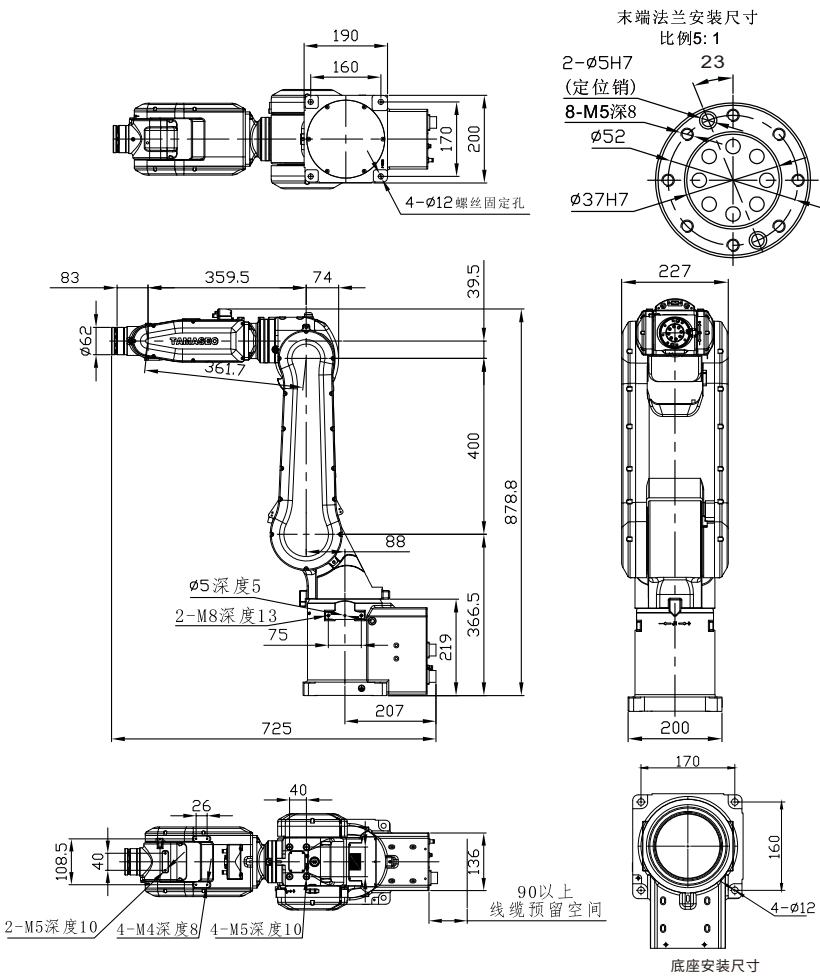
The compact design, flexible joint size configuration, few installation conditions can be applied to the automation of all processes, with multiple degrees of freedom of flexibility, working in tight spaces.

Application environment

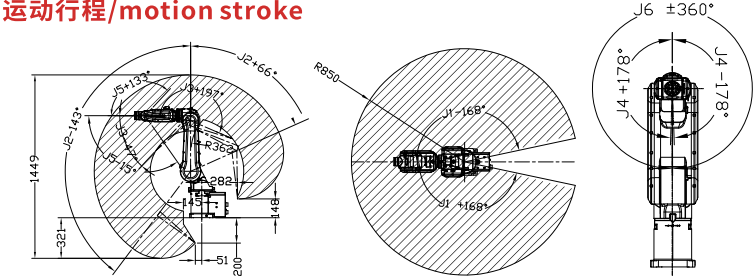
Dispensing, labeling, handling, assembly and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-0608/U6-0608	
臂展 Wingspan	849.7mm	
额定负载 Rated load	3kg	
最大负载 Maximum load	6kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型(6个自由度)	
本体重量 Body weight	50kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±168°
	J2轴	-143°~+66°
	J3轴	-47°~+197°
	J4轴	±178°
	J5轴	-125°~+133°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	297.5°/s
	J2轴	138.5°/s
	J3轴	166°/s
	J4轴	367.5°/s
	J5轴	187.5°/s
	J6轴	600°/s
电机功率 Motor power	J1轴	1000W
	J2轴	750W
	J3轴	400W
	J4轴	100W
	J5轴	100W
	J6轴	100W
电机总功率 Total motor power	2450W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



六轴机器人R6-0610/ U6-0610

产品特点

设计紧凑, 关节尺寸配置灵活, 安装条件限制少, 可适用于所有工序的自动化, 具有多自由度的灵活性, 在狭小空间进行作业。

应用环境

点胶、贴标、搬运、装配等领域。

Product features

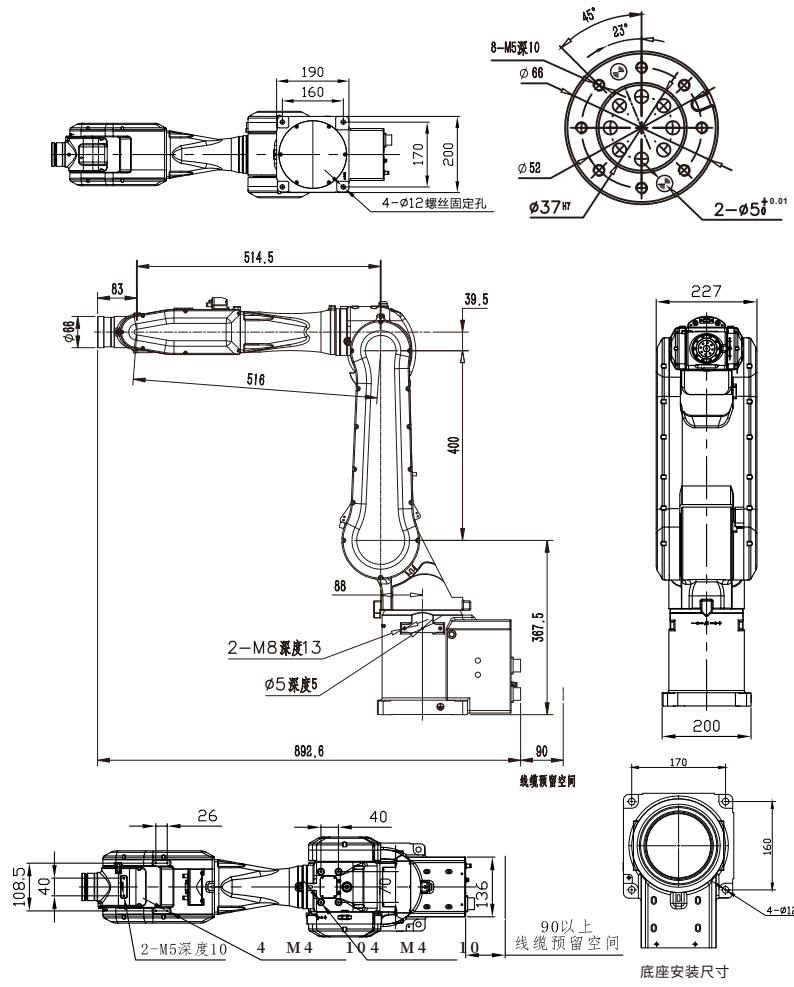
The compact design, flexible joint size configuration, few installation conditions can be applied to the automation of all processes, with multiple degrees of freedom of flexibility, working in tight spaces.

Application environment

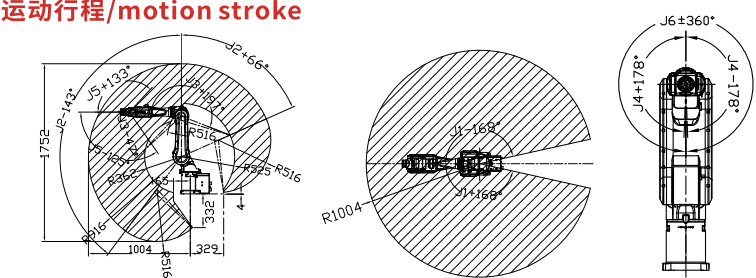
Dispensing, labeling, handling, assembly and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-0610/U6-0610	
臂展 Wingspan	1004mm	
额定负载 Rated load	3kg	
最大负载 Maximum load	6kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型(6个自由度)	
本体重量 Body weight	50kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±168°
	J2轴	-143°~+66°
	J3轴	-47°~+197°
	J4轴	±178°
	J5轴	-125°~+133°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	297.5°/s
	J2轴	138.5°/s
	J3轴	166°/s
	J4轴	367.5°/s
	J5轴	187.5°/s
	J6轴	600°/s
电机功率 Motor power	J1轴	1000W
	J2轴	750W
	J3轴	750W
	J4轴	100W
	J5轴	100W
	J6轴	100W
电机总功率 Total motor power	2800W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke





六轴机器人R6-0809/ U6-0809

产品特点

设计紧凑, 关节尺寸配置灵活, 安装条件限制少, 可适用于所有工序的自动化, 具有多自由度的灵活性, 在狭小空间进行作业。

应用环境

点胶、贴标、搬运、装配等领域。

Product features

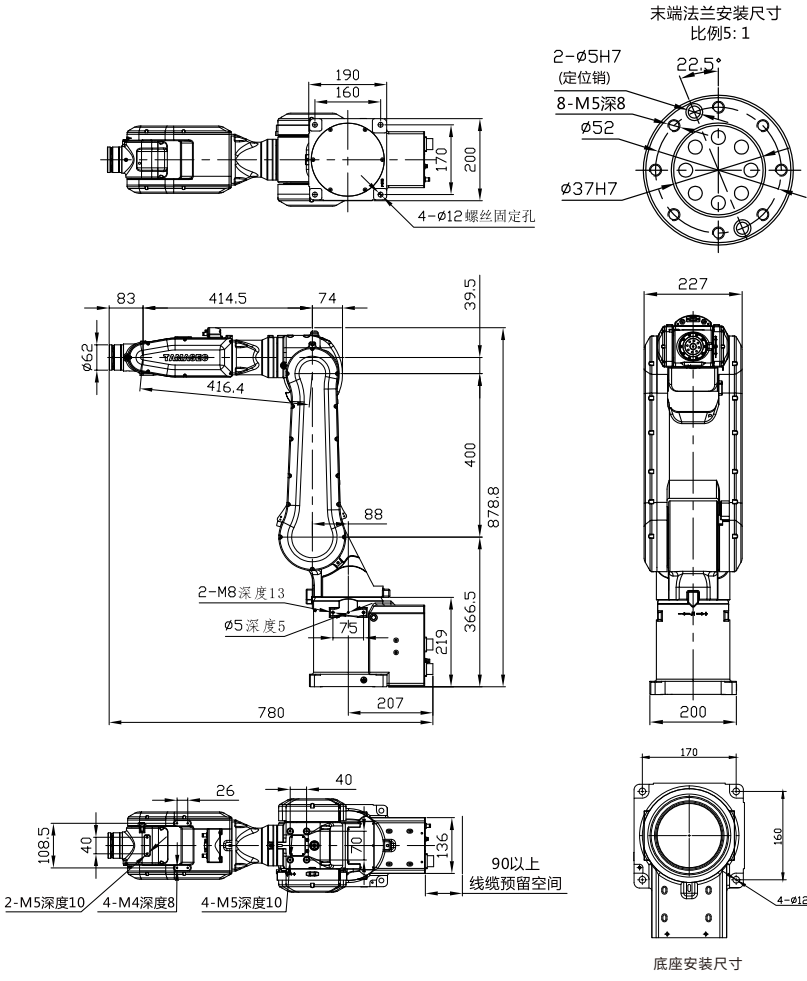
The compact design, flexible joint size configuration, few installation conditions can be applied to the automation of all processes, with multiple degrees of freedom of flexibility, working in tight spaces.

Application environment

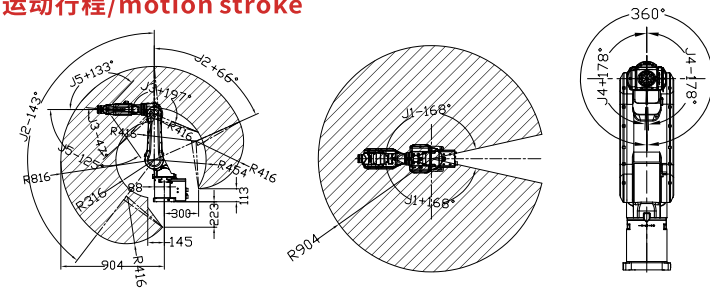
Dispensing, labeling, handling, assembly and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-0809/U6-0809	
臂展 Wingspan	904.4mm	
额定负载 Rated load	4kg	
最大负载 Maximum load	8kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.02mm	
机构 institution	多关节型 (6个自由度)	
本体重量 Body weight	50kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±168°
	J2轴	-143°+66°
	J3轴	-47°~+197°
	J4轴	±178°
	J5轴	-125°~+133°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	297.5°/s
	J2轴	138.5°/S
	J3轴	166°/S
	J4轴	367.5°/S
	J5轴	187.5°/S
	J6轴	600°/S
电机功率 Motor power	J1轴	1000W
	J2轴	750W
	J3轴	750W
	J4轴	100W
	J5轴	100W
	J6轴	100W
电机总功率 Total motor power	2800W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



六轴机器人R6-1014/ U6-1014

产品特点

设计紧凑, 关节尺寸配置灵活, 安装条件限制少, 可适用于所有工序的自动化, 具有多自由度的灵活性, 在狭小空间进行作业。

应用环境

点胶、贴标、搬运、装配等领域。

Product features

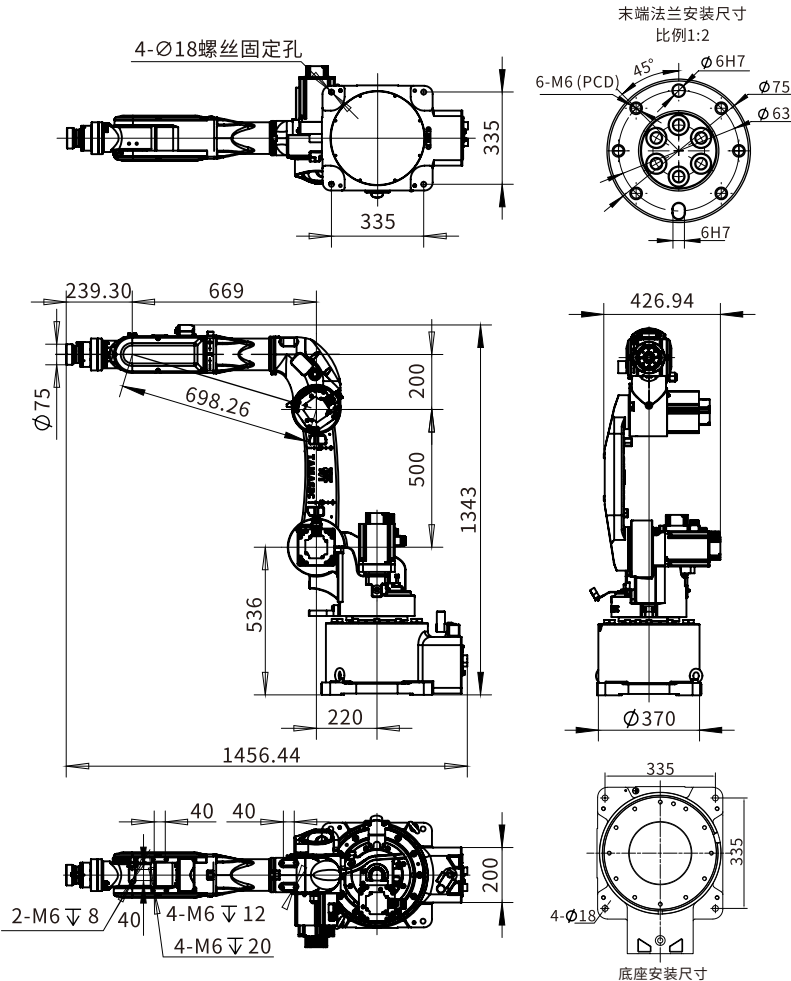
The compact design, flexible joint size configuration, few installation conditions can be applied to the automation of all processes, with multiple degrees of freedom of flexibility, working in tight spaces.

Application environment

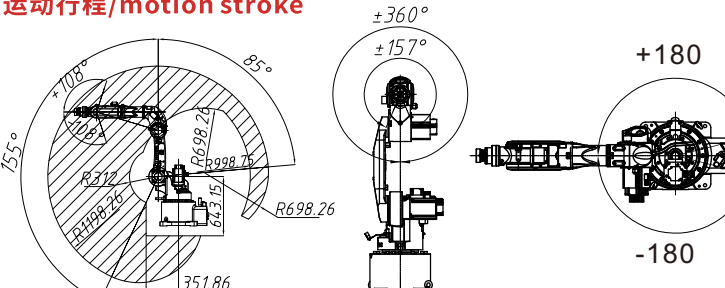
Dispensing, labeling, handling, assembly and other fields.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-1014/U6-1014	
臂展 Wingspan	1400mm	
额定负载 Rated load	7kg	
最大负载 Maximum load	10kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.05mm	
机构 institution	多关节型 (6个自由度)	
本体重量 Body weight	150kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±180°
	J2轴	-155°~+85°
	J3轴	-83°~+147°
	J4轴	±157°
	J5轴	±105°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	182°/s
	J2轴	171°/s
	J3轴	173°/s
	J4轴	370°/s
	J5轴	297°/s
	J6轴	375°/s
电机功率 Motor power	J1轴	1500W
	J2轴	2000W
	J3轴	1000W
	J4轴	400W
	J5轴	200W
	J6轴	200W
电机总功率 Total motor power	5300W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke





六轴机器人R6-2017/ U6-2017

产品特点

拥有多自由度的复杂应用而开发的一款中负载六轴工业机器人,其有效负载可达20kg,拥有1700mm的臂展。结构设计结实,机械结构紧凑、简洁,满足柔性化生产需要。

应用环境

上下料、注塑、压铸、装配、打磨、焊接、冲压等场合。

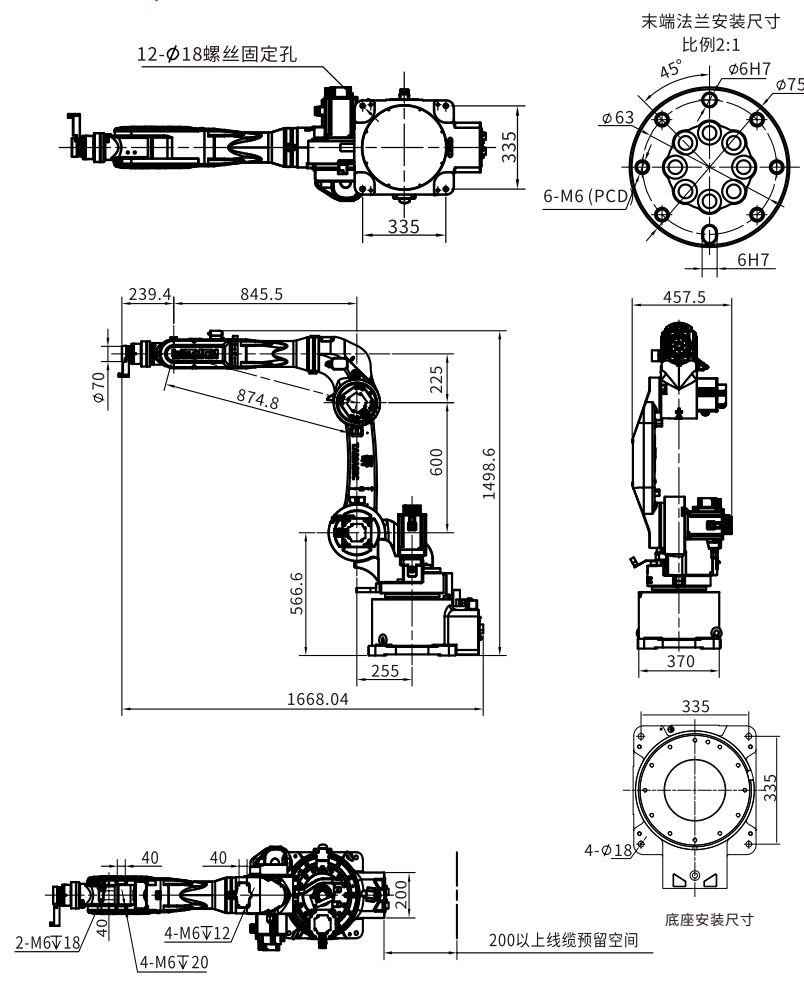
Product features

A medium-load six-axis industrial robot developed for complex applications with multiple degrees of freedom with a payload of up to 20 kg and an arm span of 1700 mm. The structure design is sturdy, the mechanical structure is compact and simple, which meets the needs of flexible production.

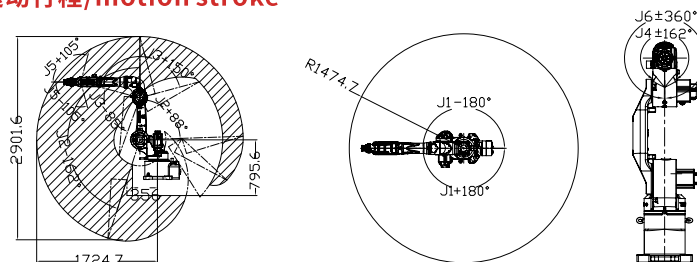
Application environment

Applied to loading and unloading, injection molding, die casting, assembly, grinding, welding, stamping and other occasions.

产品尺寸/Product size



运动行程/motion stroke



产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-2017/U6-2017	
臂展 Wingspan	1700mm	
额定负载 Rated load	15kg	
最大负载 Maximum load	20kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.05mm	
机构 institution	多关节型(6个自由度)	
本体重量 Body weight	235kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±180°
	J2轴	-162°~+88°
	J3轴	-85°~+150°
	J4轴	±162°
	J5轴	±105°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximummovement speed	J1轴	157°/s
	J2轴	162°/s
	J3轴	173°/s
	J4轴	257.20°/s
	J5轴	297°/s
	J6轴	375°/s
电机功率 Motor power	J1轴	2000W
	J2轴	2000W
	J3轴	1000W
	J4轴	750W
	J5轴	400W
	J6轴	200W
电机总功率 Total motor power	6350W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
	其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体，远离电气噪音源
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



六轴机器人R6-2515/ U6-2515

产品特点

设计紧凑, 关节尺寸配置灵活, 安装条件限制少, 可适用于所有工序的自动化, 具有多自由度的灵活性, 在狭小空间进行作业。

应用环境

点胶、贴标、搬运、装配等领域。

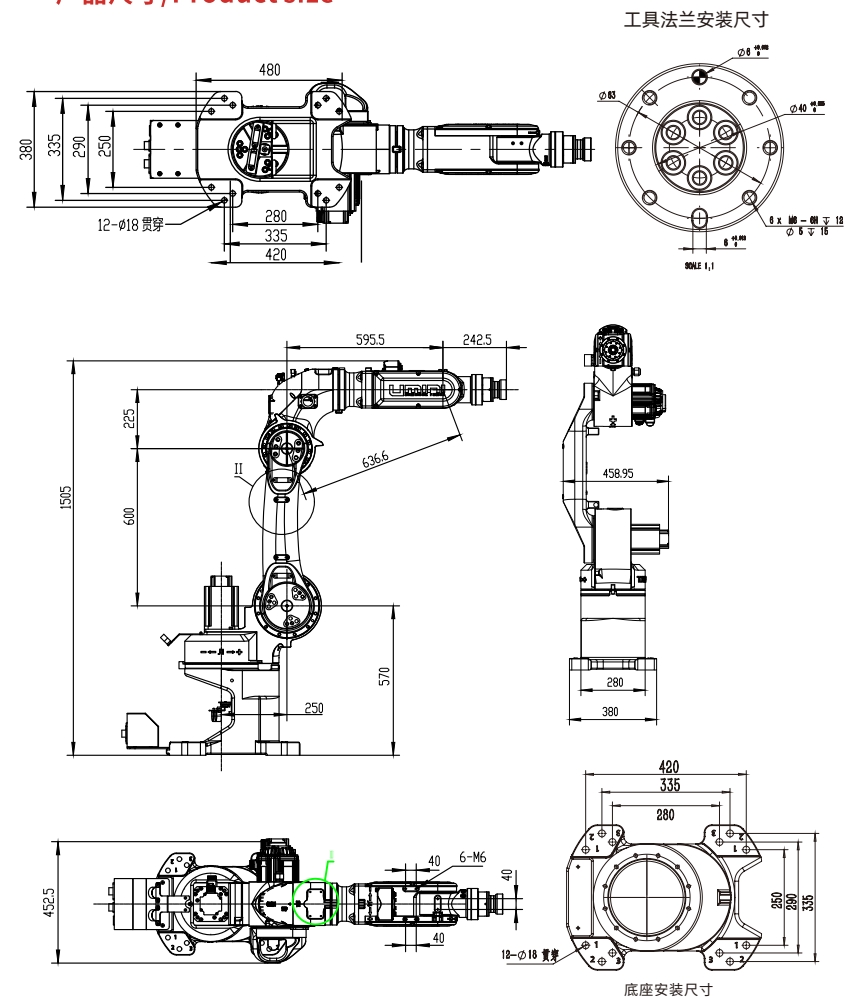
Product features

The compact design, flexible joint size configuration, few installation conditions can be applied to the automation of all processes, with multiple degrees of freedom of flexibility, working in tight spaces.

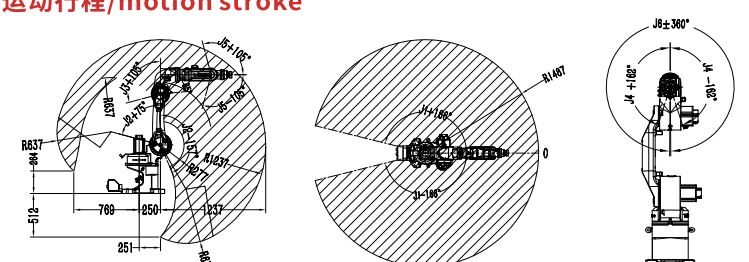
Application environment

Dispensing, labeling, handling, assembly and other fields.

产品尺寸/Product size



运动行程/motion stroke



产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-2515/U6-2515	
臂展 Wingspan	1486mm	
额定负载 Rated load	25kg	
最大负载 Maximum load	25kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.05mm	
机构 institution	多关节型(6个自由度)	
本体重量 Body weight	233kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±166°
	J2轴	-157°~+75°
	J3轴	-85°~+150°
	J4轴	±162°
	J5轴	±105°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	163° /S ,110
	J2轴	162° /S ,111
	J3轴	173° /S ,104
	J4轴	257.2° /S ,116.64
	J5轴	297° /S ,101
	J6轴	375° /S ,80
电机功率 Motor power	J1轴	2000W
	J2轴	2000W
	J3轴	1000W
	J4轴	750W
	J5轴	400W
	J6轴	200W
电机总功率 Total motor power	6350W	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0℃-45℃
	其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



六轴机器人R6-3013/ U6-3013

产品特点

拥有多自由度的复杂应用而开发的一款中负载六轴工业机器人,其有效负载可达30kg,拥有1347mm的臂展。结构设计结实,机械结构紧凑、简洁,满足柔性化生产需要。

应用环境

上下料、注塑、压铸、装配、打磨、焊接、冲压等场合。

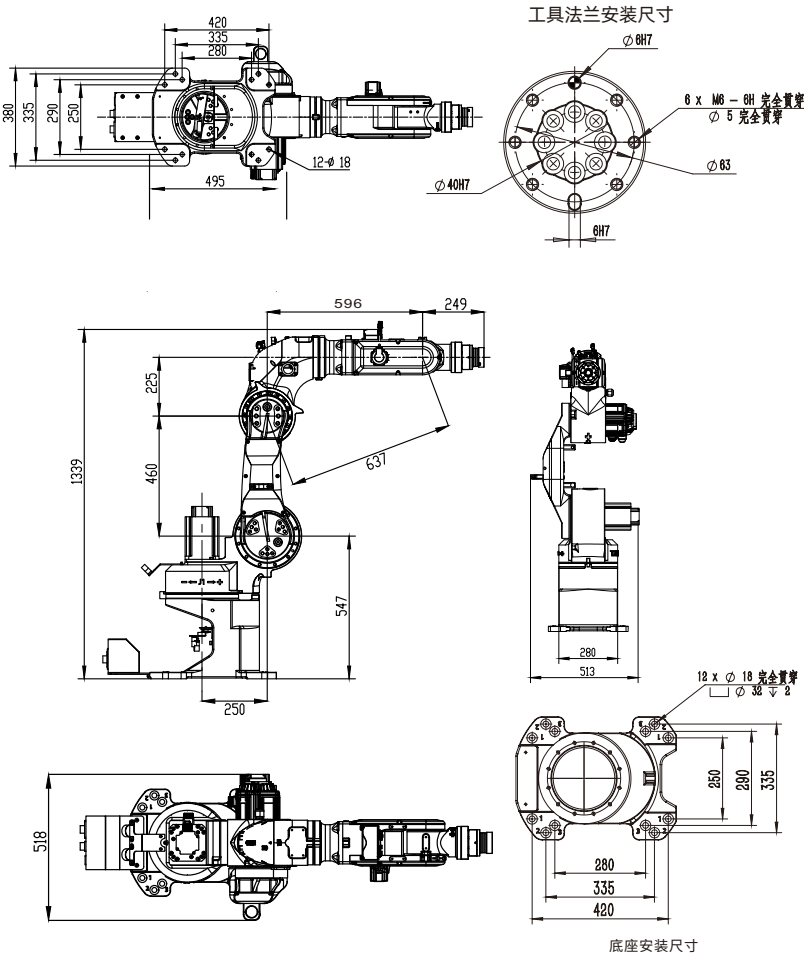
Product features

A medium-load six-axis industrial robot developed for complex applications with multiple degrees of freedom with a payload of up to 30kg and an arm span of 1347mm. The structure design is sturdy, the mechanical structure is compact and simple, which meets the needs of flexible production.

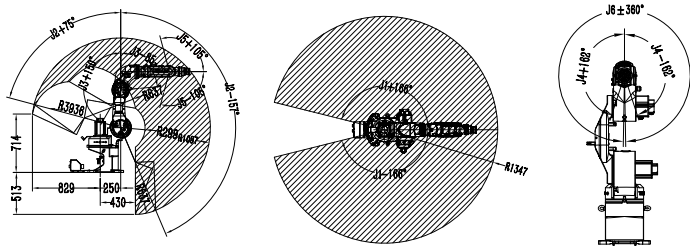
Application environment

Applied to loading and unloading, injection molding, die casting, assembly, grinding, welding, stamping and other occasions.

产品尺寸/Product size



运动行程/motion stroke



六轴机器人R6-5022/U6-5022

产品特点

拥有多自由度的复杂应用而开发的一款中负载六轴工业机器人,其有效负载可达50KG,拥有2190mm臂展。负载能力和控制范围大,具有优异性能,高灵活性,高可靠性和优异的性价比。

应用环境

焊接、搬运、上下料,注塑、压铸、装配、打磨、冲压等场合。

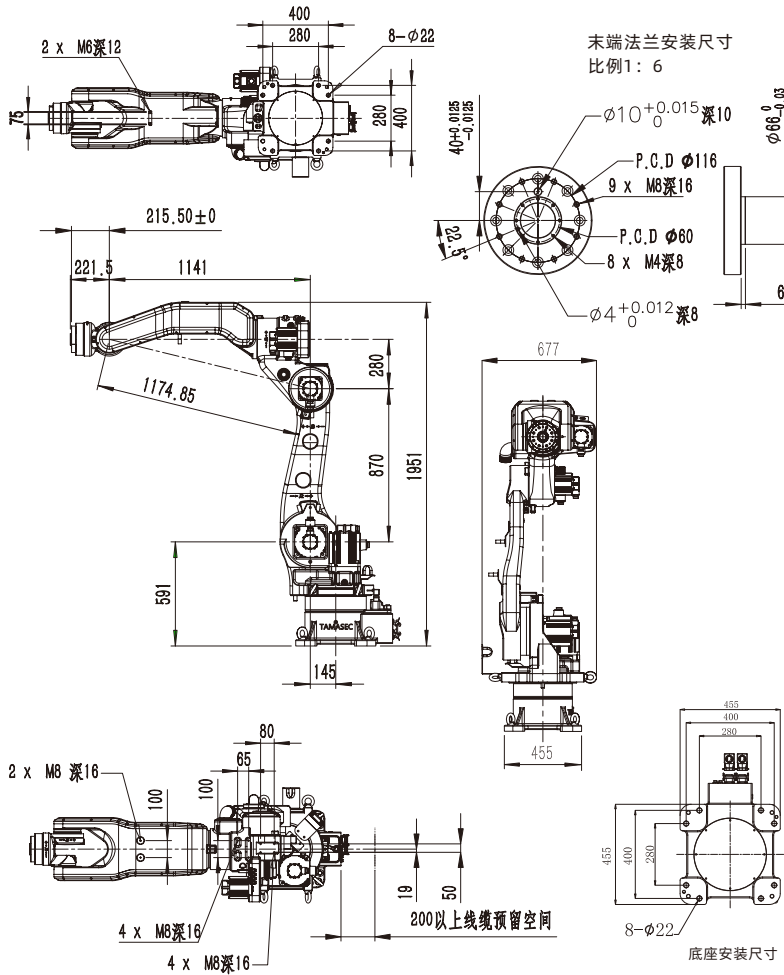
Product features

A medium-load six-axis industrial robot developed for complex applications with multiple degrees of freedom, with a payload of up to 50kg and a 2190mm reach. Large load capacity and control range, excellent performance, high flexibility, high reliability and excellent price-performance ratio.

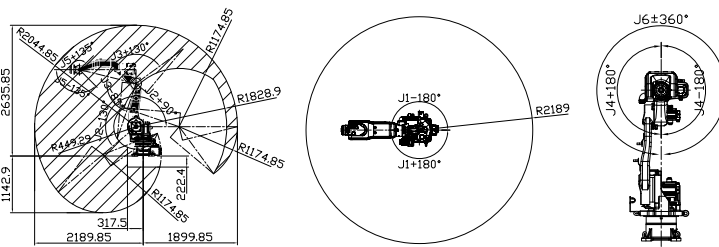
Application environment

Welding, handling, loading and unloading, injection molding, die-casting, assembly, grinding, stamping and other occasions.

产品尺寸/Product size



运动行程/motion stroke





六轴机器人R6-12031/ U6-12031

产品特点

拥有多自由度的复杂应用而开发的一款大负载六轴工业机器人，其有效负载可达120KG,拥有3100mm臂展。负载能力和控制范围大，具有优异性能，高灵活性，高可靠性和优异的性价比。

应用环境

焊接、搬运、组装、码垛等场合。

Product features

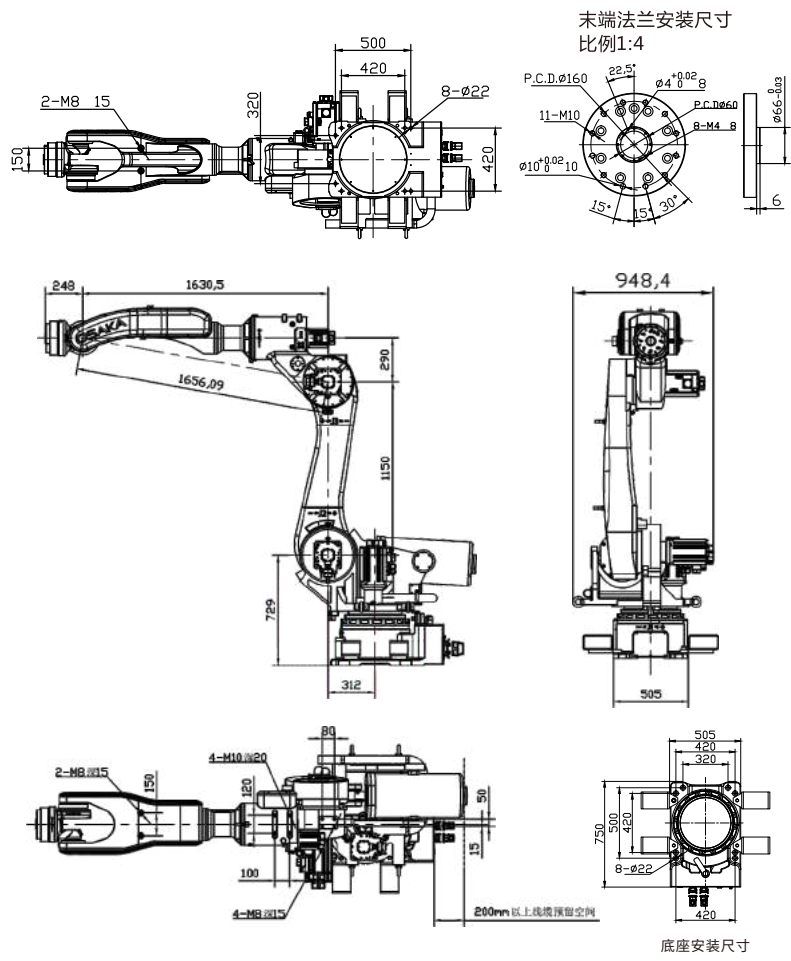
A large-load, six-axis industrial robot developed for complex applications with multiple degrees of freedom, with a payload of up to 120kg and a 3100mm reach. Large load capacity and control range, excellent performance, high flexibility, high reliability and excellent price-performance ratio.

Application environment

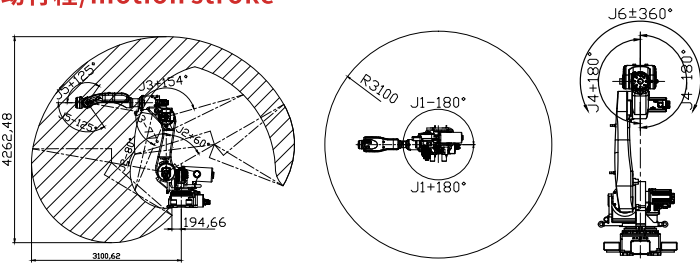
Welding, handling, assembly, palletizing and other occasions.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-12031/U6-12031	
臂展 Wingspan	3100mm	
额定负载 Rated load	120kg	
最大负载 Maximum load	120kg	
重复定位精度 Repeat positioning precisely	±0.05mm	
机构 institution	多关节型(6个自由度)	
本体重量 Body weight	1310kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±180°
	J2轴	-80°~+60°
	J3轴	-77°~+154°
	J4轴	±180°
	J5轴	±125°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	85.7°/s
	J2轴	105°/s
	J3轴	128.57°/s
	J4轴	180.75°/s
	J5轴	180°/s
	J6轴	173.3°/s
电机功率 Motor power	J1轴	7500W
	J2轴	7500W
	J3轴	7500W
	J4轴	2000W
	J5轴	2000W
	J6轴	1500W
电机总功率 Total motor power	28KW	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体，远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke



六轴机器人R6-20029/ U6-20029

产品特点

拥有多自由度的复杂应用而开发的一款大负载六轴工业机器人，其有效负载可达200KG,拥有2938mm臂展。负载能力和控制范围大，具有优异性能，高灵活性，高可靠性和优异的性价比。

应用环境

焊接、搬运、组装、码垛等场合。

Product features

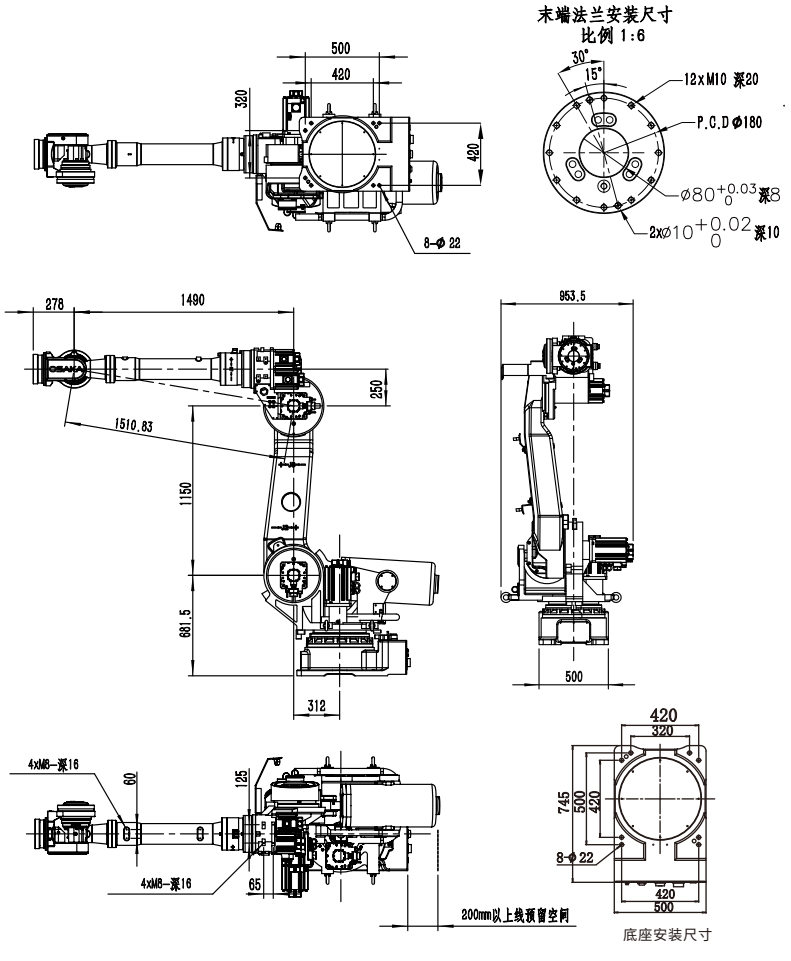
A large-load, six-axis industrial robot developed for complex applications with multiple degrees of freedom, with a payload of up to 200kg and a 2938mm reach. Large load capacity and control range, excellent performance, high flexibility, high reliability and excellent price-performance ratio.

Application environment

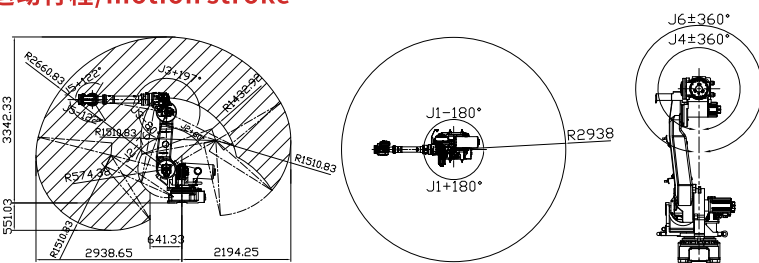
Welding, handling, assembly, palletizing and other occasions.

产品尺寸/Product size

产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	R6-20029/U6-20029	
臂展 Wingspan	2938mm	
额定负载 Rated load	200kg	
最大负载 Maximum load	200kg	
重复定位精度 Repeat positioning precisely	±0.05mm	
机构 institution	多关节型(6个自由度)	
本体重量 Body weight	1340KG	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±180°
	J2轴	+60°~76°
	J3轴	+197°~80°
	J4轴	±360°
	J5轴	±122°
	J6轴	±360°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	85.7°/s
	J2轴	93.6°/s
	J3轴	82.4°/s
	J4轴	122°/s
	J5轴	123.4°/s
	J6轴	164.76°/s
电机功率 Motor power	J1轴	7500W
	J2轴	7500W
	J3轴	7500W
	J4轴	3000W
	J5轴	2000W
	J6轴	2000W
电机总功率 Total motor power	29.5KW	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、MODBUS-232 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体，远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	



运动行程/motion stroke





六轴机器人R6-35029/U6-35029

产品特点

拥有多自由度的复杂应用而开发的一款大负载六轴工业机器人,其有效负载可达350KG,拥有2948mm臂展。负载能力和控制范围大,具有优异性能,高灵活性,高可靠性和优异的性价比。

应用环境

搬运、组装、码垛等场合。

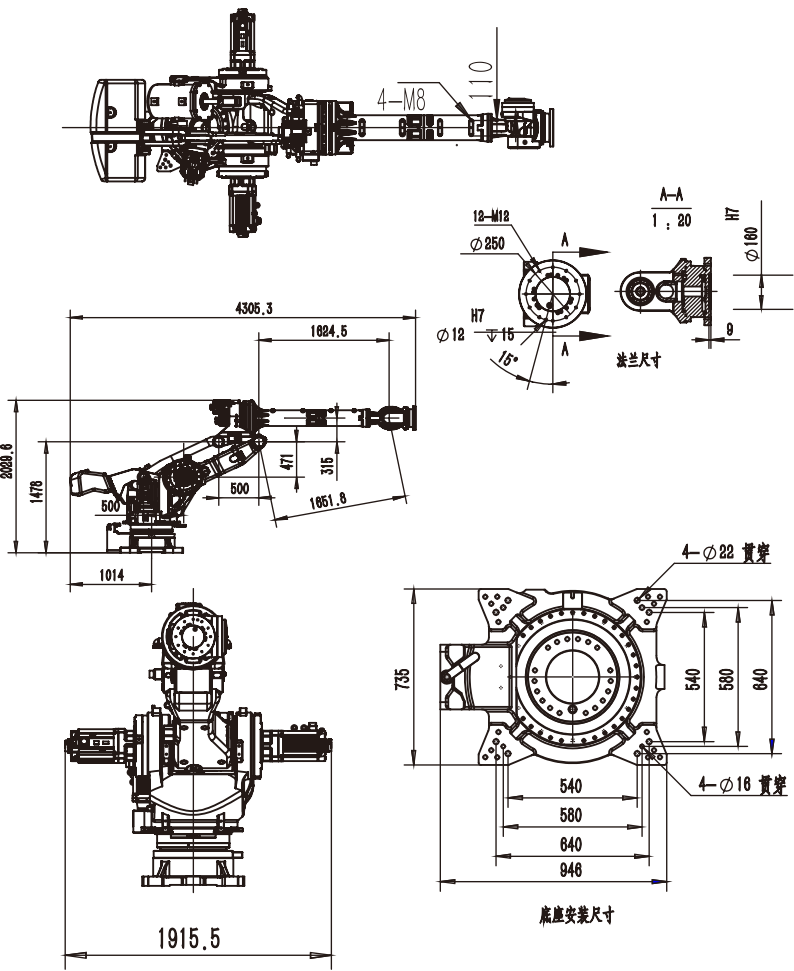
Product features

A large-load, six-axis industrial robot developed for complex applications with multiple degrees of freedom, with a payload of up to 350kg and a 2948mm reach. Large load capacity and control range, excellent performance, high flexibility, high reliability and excellent price-performance ratio.

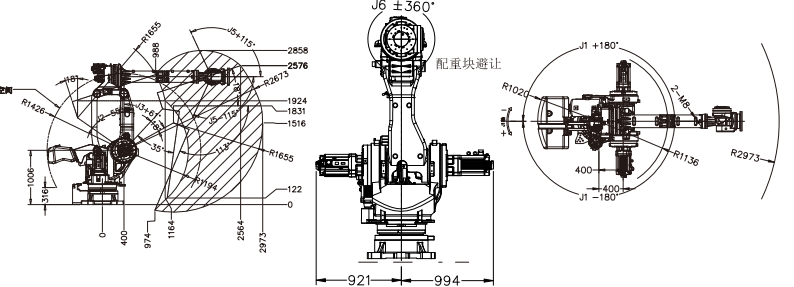
Application environment

Handling, assembly, palletizing and other occasions.

产品尺寸/Product size



运动行程/motion stroke



焊接机器人U6-0616W

产品特点

独特的齿轮驱动机构,实现高转动惯量的运动特性,手臂电缆内置, J1轴本体线缆内置,设计紧凑,可保证在狭小空间进行作业。

应用环境

弧焊。

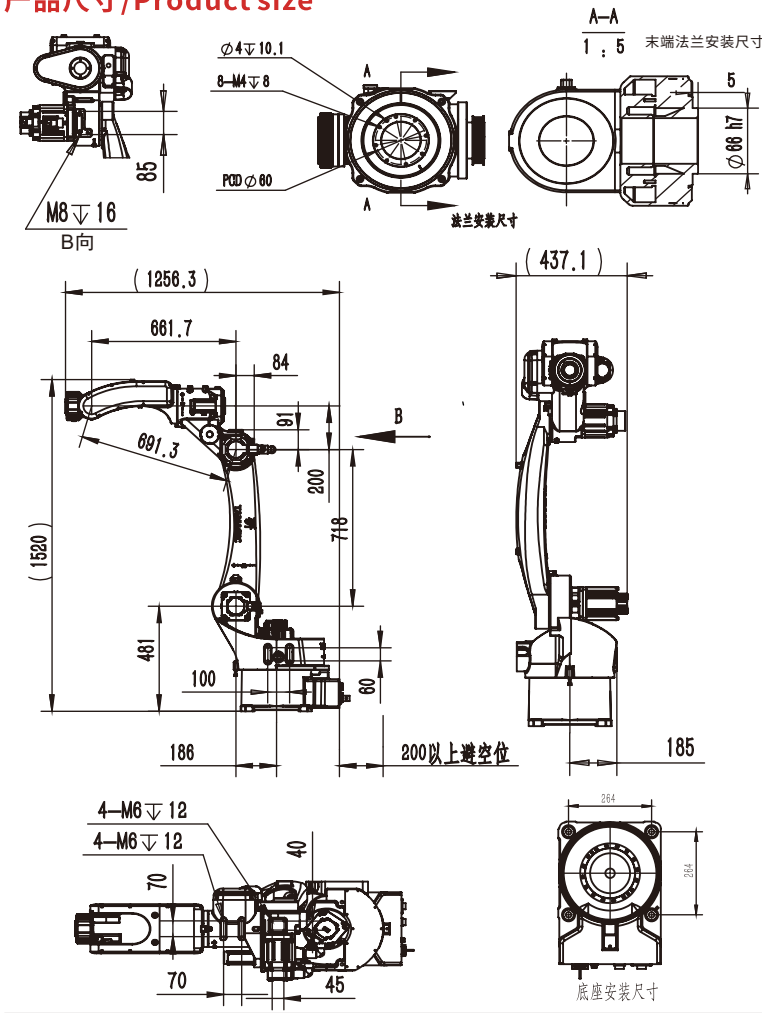
Product features

The unique gear drive mechanism realizes the motion characteristics of high moment of inertia, built-in arm cable, built-in J1 shaft body cable, compact design, can ensure work in tight spaces.

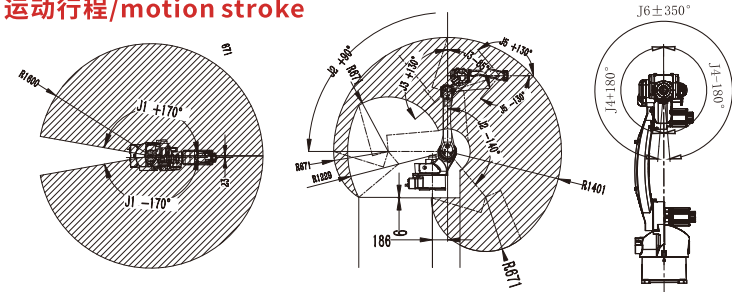
Application environment

arc welding.

产品尺寸/Product size



运动行程/motion stroke



产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	U6-0616W	
臂展 Wingspan	1595mm	
额定负载 Rated load	6kg	
最大负载 Maximum load	6kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.05mm	
机构 institution	多关节型(6个自由度)	
本体重量 Body weight	210kg	
B 防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±170°
	J2轴	+88°/-138°
	J3轴	+150°/-80°
	J4轴	±180°
	J5轴	±130°
	J6轴	±350°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	150°/s
	J2轴	148°/s
	J3轴	150°/s
	J4轴	313°/s
	J5轴	246°/s
	J6轴	717°/s
电机功率 Motor power	J1轴	1500W
	J2轴	1500W
	J3轴	750W
	J4轴	400W
	J5轴	200W
	J6轴	200W
电机总功率 Total motor power	4.8kw	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	

焊接机器人U6-0619W

产品特点

独特的齿轮驱动机构,实现高转动惯量的运动特性,手臂电缆内置, J1轴本体线缆内置,设计紧凑,可保证在狭小空间进行作业。

应用环境

弧焊。

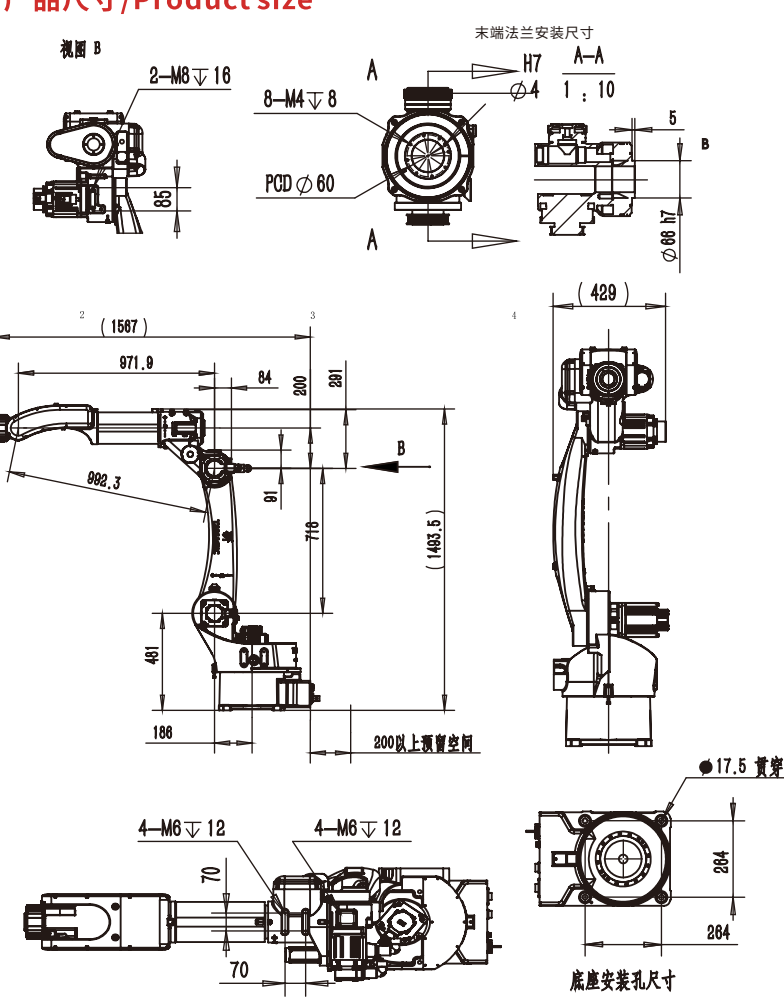
Product features

The unique gear drive mechanism realizes the motion characteristics of high moment of inertia, built-in arm cable, built-in J1 shaft body cable, compact design, can ensure work in tight spaces.

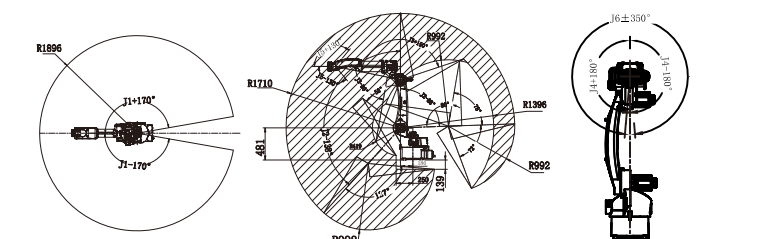
Application environment

arc welding.

产品尺寸/Product size



运动行程/motion stroke



产品技术规格/Product Technical Specifications		
型号 Model	U6-0619W	
臂展 Wingspan	1896MM	
额定负载 Rated load	6kg	
最大负载 Maximum load	6kg	
重复定位精准 Repeat positioning precisely	±0.05mm	
机构 institution	多关节型(6个自由度)	
本体重量 Body weight	220kg	
防护等级 Protection class	IP54	
运动范围 Range of motion	J1轴	±170°
	J2轴	+88°/-138°
	J3轴	+150°/-80°
	J4轴	±180°
	J5轴	±130°
	J6轴	±350°
最大运动速度 Maximum movement speed	J1轴	150°/s
	J2轴	148°/s
	J3轴	112.5°/s
	J4轴	313°/s
	J5轴	246°/s
	J6轴	717°/s
电机功率 Motor power	J1轴	1500W
	J2轴	2000W
	J3轴	750W
	J4轴	400W
	J5轴	200W
	J6轴	200W
电机总功率 Total motor power	5.3kw	
电源接口 Power connector	220V 50HZ	
标配 Standard	法兰盘、电源线、网口、2×2接口	
通讯接口 Communication interface	MODBUS-485、 MODBUS-TCP、TCP/IP、I/O 模拟量	
安装环境 Installation environment	湿度	20%-75RH(无结霜)
	温度	0°C-45°C
其他	不可有引火性以及腐蚀性气体、液体, 远离电气噪音源	
安装方式 Mounting mode	水平安装/倒装Horizontal mounting/flip-flopping	

应用案例 >>>

Application cases



● SCARA四轴机器人视觉在线追踪点胶



● SCARA四轴机器人自动化整线作业



● 大负载六轴机器人3D视觉无序抓取上料



● 六轴机器人冲压连线作业



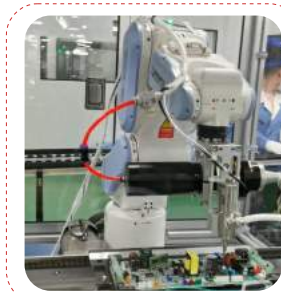
● 六轴机器人在一体成型电感行业应用



● 六轴机器人气保焊应用



● 轻负载六轴机器人3C行业应用



● SCARA四轴机器人在3C行业应用



● 六轴机器人激光焊接加视觉焊缝识别



● 六轴机器人装箱码垛应用



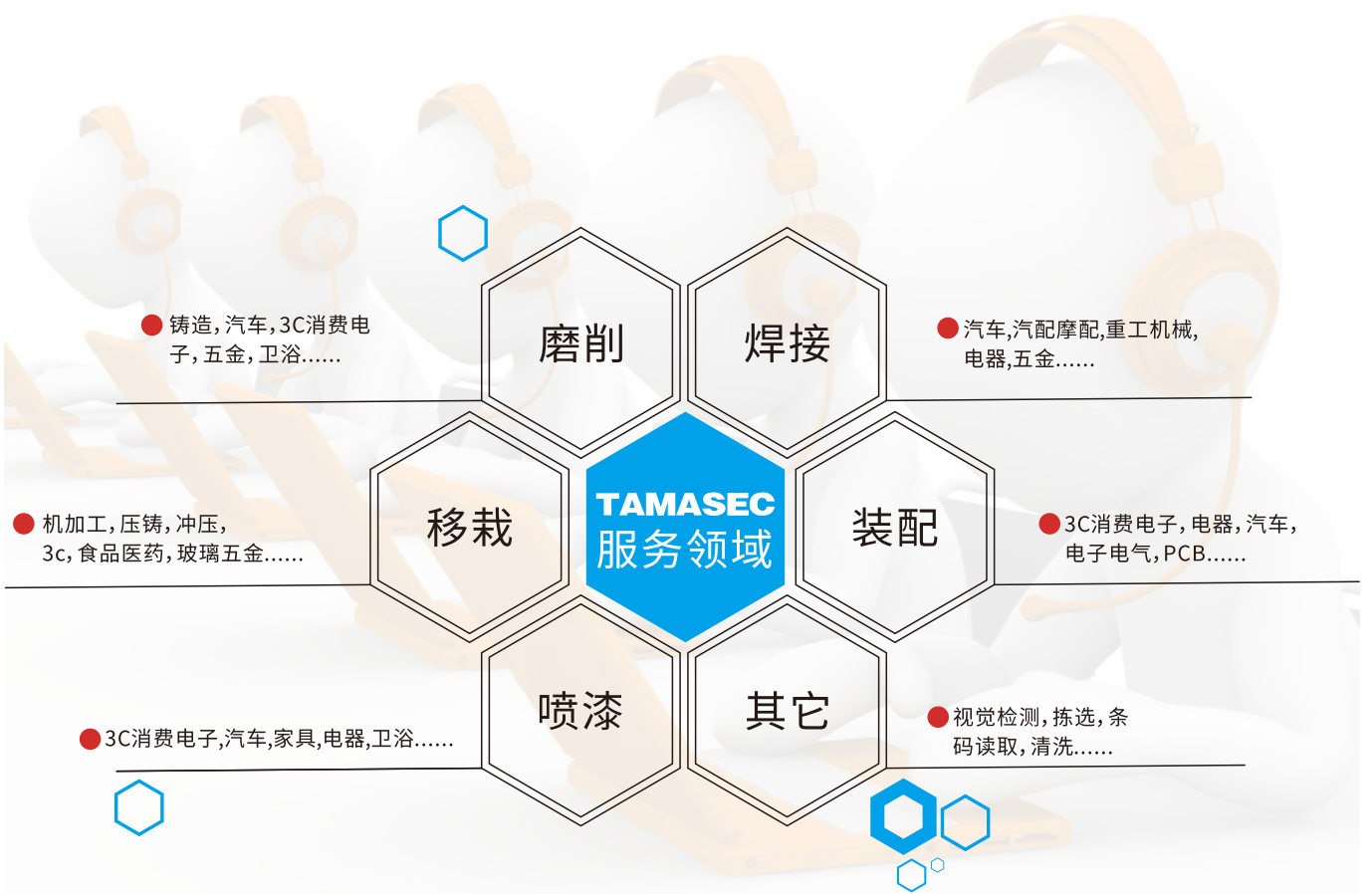
● 六轴机器人在喷涂行业应用



● SCARA四轴机器人在3C行业应用

服务领域 >>>

Service areas



汽车行业



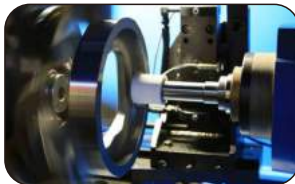
卫浴行业



家具行业



PCB



磨削行业



喷漆行业



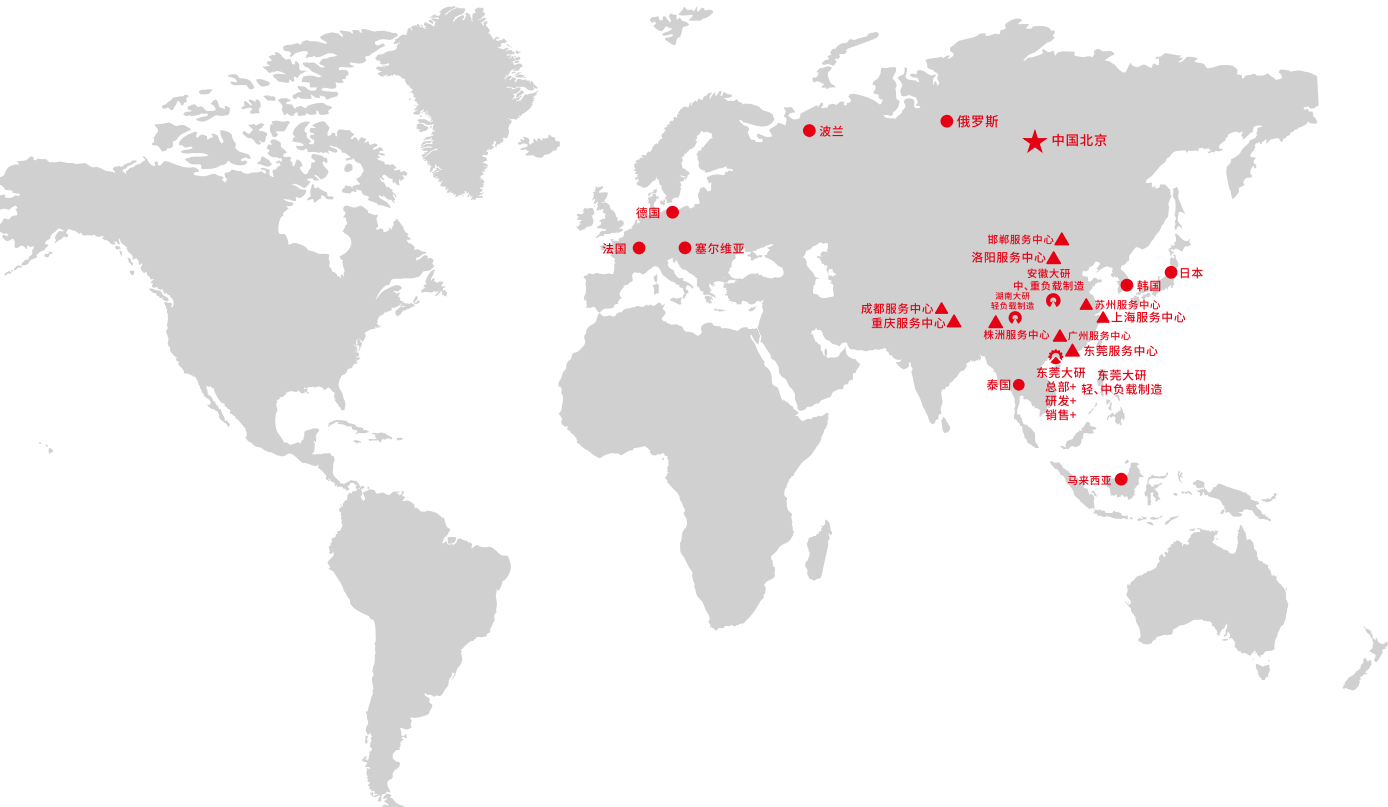
五金行业



重工机械行业

服务网络 >>>

Service network



国内服务网络

- ✓ 华南：东莞、佛山
- ✓ 西南：重庆、成都
- ✓ 华东：苏州、滁州
- ✓ 华中：怀化、株洲、郑州

- 一个总部
- 四个制造基地
- 九大服务中心
- N个应用生态

TAMASEC
大研机器人